

首 页 成果 | 机构 | 登记 | 资讯 | 政策 | 统计 | 会展 | 我要技术 | 项目招商 | 广泛合作

科技频道 节能减排 | 海洋技术 | 环境保护 | 新药研发 | 新能源 | 新材料 | 现代农业 | 生物技术 | 军民两用 | IT技术

国科社区 博客 | 技术成果 | 学术论文 | 行业观察 | 科研心得 | 资料共享 | 时事评论 | 专题聚焦 | 国科论坛



国防科工 | 航空航天 | 计算机与网络 | 汽车与车辆 | 船艇 | 新材料与新工艺 | 能源与环保 | 光机电 | 通信
专题资讯

当前位置：科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 集控式足球机器人系统研制与应用

请输入查询关键词

科技频道

搜索

集控式足球机器人系统研制与应用

关 键 词： 机器人 足球 计算机

所属年份： 2001

成果类型： 应用技术

所处阶段： 中期阶段

成果体现形式： 新技术

知识产权形式：

项目合作方式： 其他

成果完成单位： 东北大学

成果摘要：

该系统是一种小型高科技实验、研究和对抗的平台，一个“快速感知、快速决策、快速响应”的系统，其硬件有机器人小车、摄像装置、计算机主机和无线发射装置，功能上分为小车、视觉、决策和无线通讯等四个子系统。在机器人进行比赛时，四个子系统以每秒二、三十次，甚至更高的速率连续运行，人员不得干预。主要技术指标：图像处理速度25帧/秒；无线通讯速率9600BPS；小车几何尺寸7.5×7.5×7.5cm，重量0.4kg；小车最大线速度155.8cm/S，最小线速度20cm/S；直线性能为走行距离1.2m，偏差2cm；曲线性能为沿半径8cm的圆形轨迹行走10圈，平均偏差0.75cm；无线通讯误码率0.15%。

成果完成人： 高大志

[完整信息](#)

行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- | | |
|---------------------------------------|-------|
| · 容错控制系统综合可信性分析... | 04-23 |
| · 基于MEMS的微型高度计和微型... | 04-23 |
| · 基于MEMS的载体测控系统及其... | 04-23 |
| · 微机械惯性仪表 | 04-23 |
| · 自适应预估控制在大型分散控... | 04-23 |
| · 300MW燃煤机组非线性动态模型... | 04-23 |
| · 先进控制策略在大型火电机组... | 04-23 |
| · 自动检测系统化技术的研究与应用 | 04-23 |
| · 机械产品可靠性分析--故障模... | 04-23 |

Google提供的广告

>> 信息发布

版权声明 | 关于我们 | 客户服务 | 联系我们 | 加盟合作 | 友情链接 | 站内导航 | 常见问题

国家科技成果网

京ICP备07013945号