

## ▶▶▶ 国家863计划成果信息

名称:	蛇形机器人
领域:	先进制造与自动化技术
完成单位:	中国科学院沈阳自动化研究所
通讯地址:	
联系人:	孙海涛
电话:	010-23970040
项目介绍:	<p>该蛇形机器人是一种具有自主知识产权的蛇形机器人样机,该样机由多个关节模块组成,能实现蜿蜒运动、侧动运动、伸缩运动、翻滚运动等多种运动方式。该样机可识别地面特征,在不同的地面(硬地面、沙地、软土)上,自动采用与地面相适应的步法(蜿蜒、侧动、伸缩)运动。该样机具有无线遥控功能,可由操作员在监控台上控制进行作业;该样机头部安装由微型摄影机,可将现场图像实时传回监控台,完成危险或狭小控件探查任务。</p> <p>在国家十五863计划的资助下,已完成样机的研制工作,并已获得专利。</p> <p>该样机可以完成一些危险或狭小控件的探查任务,例如,车底危险物品探查工作。该样机为研究机构的蛇形机器人研究提供了一个理想的试验平台,在此试验平台上,可以开展分布式控制方法,基于CPG的神经网络控制方法、越障方法等各种研究工作。该样机可以用于科学宫等,进行科普教育。</p> <p>该蛇形机器人主要的用户为公安部门、研究机构、科普娱乐场所等,每年销售10余台,每台平均价格25万,利润为10万。先期投资约100万。</p> <p>合作和应具有一定的资金,合作形式为技术转让。合作生产。</p>
<input checked="" type="checkbox"/> 关闭窗口	