

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 机器人自动码垛工作站

请输入查询关键词

科技频道

搜索

机器人自动码垛工作站

关键词: **搬运 包装 堆垛机 工业机器人 自动化**

所属年份: 1999

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 中之杰高技术投资发展有限公司

成果摘要:

为了促进码垛工程整体自动化的实现,必须采用机器人自动作业。该公司为客户提供多关节型机器人产品,以适应各类搬运物及各种工作环境的不同要求,建立合理化的生产系统。该公司突破传统,开拓创新,为客户开发多样化的码垛系统集经济性与有效生产于一体,机器人极大的柔性还可适应于更广范围各类物体搬运和产品包装等。为客户提供的多关节型机器人产品可抓取单个或多个产品,混合负载,可解决复杂码垛形式,自动更换工具,适应不同产品,适应严酷的工作环境。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业资讯

塔北地区高精度卫星遥感数据处理

综合遥感技术在公路深部地质...

轻型高稳定度干涉成像光谱仪

智能化多用途无人机对地观测技术

稳态大视场偏振干涉成像光谱仪

2001年土地利用动态遥感监测

新疆特克斯河恰甫其海综合利...

用气象卫星资料反演蒸散

天水陇南滑坡泥石流遥感分析

综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布

版权声明 | 关于我们 | 客户服务 | 联系我们 | 加盟合作 | 友情链接 | 站内导航 | 常见问题

国家科技成果网

京ICP备07013945号