

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 气动蠕动式缆索维护机器人

请输入查询关键词

科技频道

搜索

气动蠕动式缆索维护机器人

关键词: **机器人** **缆索维护** **气动**

所属年份: 2007

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 上海交通大学

成果摘要:

该机器人由沿圆周均布的上体和下体各有三个安装块构成的爬升本体以及维护和地面控制牙口组成。在安装块上分别安装夹紧机构、导向机构,通过移动机构和支撑机构连接移动、夹紧、导向都由气缸作为驱动,驱动机构上的传感器由可编程控制器控制,利用气缸产生的径向、轴向载荷,使机器人在缆索上夹紧和蠕动。完成检测、涂装等功能。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业资讯

塔北地区高精度卫星遥感数据处理

综合遥感技术在公路深部地质...

轻型高稳定度干涉成像光谱仪

智能化多用途无人机对地观测技术

稳态大视场偏振干涉成像光谱仪

2001年土地利用动态遥感监测

新疆特克斯河恰甫其海综合利...

用气象卫星资料反演蒸散

天水陇南滑坡泥石流遥感分析

综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布

[版权声明](#) | [关于我们](#) | [客户服务](#) | [联系我们](#) | [加盟合作](#) | [友情链接](#) | [站内导航](#) | [常见问题](#)

国家科技成果网

京ICP备07013945号