

首 页 成果 | 机构 | 登记 | 资讯 | 政策 | 统计 | 会展 | 我要技术 | 项目招商 | 广泛合作

科技频道 节能减排 | 海洋技术 | 环境保护 | 新药研发 | 新能源 | 新材料 | 现代农业 | 生物技术 | 军民两用 | IT技术

国科社区 博客 | 技术成果 | 学术论文 | 行业观察 | 科研心得 | 资料共享 | 时事评论 | 专题聚焦 | 国科论坛



国防科工 | 航空航天 | 计算机与网络 | 汽车与车辆 | 船艇 | 新材料与新工艺 | 能源与环保 | 光机电 | 通信
专题资讯

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 基于开放式结构的系列化教学机器人

请输入查询关键词

科技频道

搜索

基于开放式结构的系列化教学机器人

关 键 词: 课程 教学机器人

所属年份: 2007

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 山东大学

成果摘要:

该项目针对我国开设的中小学《技术与设计》课程和《信息技术》课程和大学生创新实验教学所需的教学样机、实验平台和机器人比赛平台等的需求，从机构、驱动、检测、控制、操作界面以及仿真训练软件等方面进行全面的综合性研究与开发，研制具有感觉功能、移动功能、仿真培训功能、开放式、模块化的移动教学机器人。所研制的教学机器人用自主和遥控两种控制方式控制机器人的各种动作，增强了其灵活性；具有离线仿真培训功能和二次开发功能，并具有很强的扩展能力；三维流程图编程以及三维仿真训练教学环境界面，直观、友好、实用。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业资讯

- [塔北地区高精度卫星遥感数据处理](#)
- [综合遥感技术在公路深部地质...](#)
- [轻型高稳定度干涉成像光谱仪](#)
- [智能化多用途无人机对地观测技术](#)
- [稳态大视场偏振干涉成像光谱仪](#)
- [2001年土地利用动态遥感监测](#)
- [新疆特克斯河恰甫其海综合利...](#)
- [用气象卫星资料反演蒸散](#)
- [天水陇南滑坡泥石流遥感分析](#)
- [综合机载红外遥感测量系统及...](#)

成果交流

推荐成果

容错控制系统综合可信性分析...	04-23
基于MEMS的微型高度计和微型...	04-23
基于MEMS的载体测控系统及其...	04-23
微机械惯性仪表	04-23
自适应预估控制在大型分散控...	04-23
300MW燃煤机组非线性动态模型...	04-23
先进控制策略在大型火电机组...	04-23
自动检测系统化技术的研究与应用	04-23
机械产品可靠性分析--故障模...	04-23

Google提供的广告

>> 信息发布

版权声明 | 关于我们 | 客户服务 | 联系我们 | 加盟合作 | 友情链接 | 站内导航 | 常见问题

国家科技成果网

京ICP备07013945号