首 页 成 果 | 机 构 | 登 记 | 资 讯 | 政 策 | 统 计 | 会 展 | 我要技术 | 项目招商 | 广泛合作 <mark>科技频道</mark> 节能减排 | 海洋技术 | 环境保护 | 新药研发 | 新能源 | 新材料 | 现代农业 | 生物技术 | 军民两用 | **IT**技术

国科社区 博 客 | 技术成果| 学术论文| 行业观察| 科研心得| 资料共享| 时事评论| 专题聚焦| 国科论坛



国防科工 | 航空航天 | 计算机与网络 | 汽车与车辆 | 船艇 | 新材料与新工艺 能源与环保 | 光机电 | 通信专题资讯

捜 索

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 家庭机器人及嵌入式智能控制系统

家庭机器人及嵌入式智能控制系统

科技频道

关 键 词: 家庭机器人 智能控制系统 嵌入式软件

请输入查询关键词

所属年份: 2007	成果类型:应用技术
所处阶段: 中期阶段	成果体现形式:新技术
知识产权形式:	项目合作方式:产权转让

成果完成单位:哈尔滨工业大学

成果摘要:

该项目为使机器人高效、可靠地完成作业,在其内部嵌入路径覆盖算法,使其脱离一般机器人随机清扫的模式,能够记忆已走过的路径和遇到的障碍物位置,使机器人不遗漏地进行全区域清扫和不重复遇到同一个障碍物,实现了高覆盖率,低重复率的清扫过程;为使机器人在电量过低情况下能够主动充电,通过自动寻找和对接算法程序实现自动对接;同时,不采用高端产品使用摄像头等传感器使成本增高、结构变得复杂,从而降低了产品的价格,提高了性价比,体现了产品独特的创造性和先进性。该项目所开发的家庭清扫机器人技术处于领先的水平,具有更高的性能价格比。

成果完成人: 洪炳镕;黄庆成;梁嶽;樊福明;蔡则苏;朴松昊;罗荣华;厉茂海;郝宗波;石朝侠;刘海涛;曾林;周亚楠

完整信息

04-23

04-23

行业资讯

塔北地区高精度卫星遥感数据处理综合遥感技术在公路深部地质... 轻型高稳定度干涉成像光谱仪智能化多用途无人机对地观测技术稳态大视场偏振干涉成像光谱仪2001年土地利用动态遥感监测新疆特克斯河恰甫其海综合利... 用气象卫星资料反演蒸散天水陇南滑坡泥石流遥感分析综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

· 容错控制系统综合可信性分析	04-23
·基于MEMS的微型高度计和微型	04-23
·基于MEMS的载体测控系统及其	04-23
· 微机械惯性仪表	04-23
· <u>自适应预估控制在大型分散控</u>	04-23
·300MW燃煤机组非线性动态模型	04-23
· <u>先进控制策略在大型火电机组</u>	04-23

Google提供的广告

· 自动检测系统化技术的研究与应用

· 机械产品可靠性分析--故障模...

版权声明 | 关于我们 | 客户服务 | 联系我们 | 加盟合作 | 友情链接 | 站内导航 | 常见问题 国家科技成果网