

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 微驱动器与微机器人系列化研究

请输入查询关键词

科技频道

搜索

微驱动器与微机器人系列化研究

关键词: **微机器人** **微驱动器**

所属年份: 2006

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 广东工业大学

成果摘要:

该项目成功研制了微型直线驱动器、二坐标微驱动器、仿生型步进式直线驱动器、仿生型步进式旋转驱动器、NC机床精密进给直线驱动器、新型压电式变形镗杆、MR-1型和MR-2型微机器人、微管道机器人、泳动微机器人、超微量注射控制器等等,采用各种先进控制技术,使其达到微米、纳米精度,适用于机械制造业、精密仪器加工工业和生物医学工业,能大大地提高生产效率和产品质量,具有广阔的市场前景。该项目成果均通过省级以上的鉴定,达到了国际先进水平。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布