

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 装配机器人系列化模块化产品的开发与应用

请输入查询关键词

科技频道

搜索

装配机器人系列化模块化产品的开发与应用

关键词: **装配机器人 模块化**

所属年份: 2002

成果类型: 应用技术

所处阶段: 成熟应用阶段

成果体现形式: 新产品

知识产权形式: 实用新型

项目合作方式: 其他

成果完成单位: 大连贤科机器人技术有限公司

成果摘要:

该项目由装配机器人CAD设计平台、平面关节型装配机器人、直角坐标型装配机器人、机器人控制器和机器人产品工程应用等五部分组成。装配机器人CAD设计平台分数据库部分、计算部分和图形部分,通过建立相应的数学模型,可对装配机器人运动学、静力学和动力学分析;平面关节型装配机器人产品的研究与开发中,完成两种类型两个系列的平面关节型装配机器人产品开发;直角坐标型装配机器人研究与开发中,完成两种类型三个系列的直线运动部件,以及由直线运动部件组成的直角坐标型装配机器人产品开发;在国内首次研制用于装配、基于PC平台、采用实时多任务操作系统的装配机器人控制器,具有低成本、实用化、可扩展和模块化等特点。

成果完成人: 丛明;张以都;刘永男;王刚;吴镇炜;田志涛;曹晓东

[完整信息](#)

行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布