

论文与报告

## 高层建筑喷涂机器人系统研究

员超 张刚 孙进生 孟如 张启先

(北京航空航天大学机器人研究所)

**Abstract** 本文论述了用于高层建筑外墙面装饰材料喷涂作业的喷涂机器人系统,着重论述了该机器人系统的组成和特点、机器人支援系统和机器人本体结构的设计,讨论了机器人控制系统的结构原理,并对机器人控制系统的实现和基于传感器的任务调度机制进行了深入的探讨.

**Keywords** [高层建筑喷涂机器人; 吸板负压吸附和空气推力吸附; 可编程控制\(PLC\)](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24