

综论与介绍

传感器在多关节机器人系统实时避障中的应用

[付宜利](#) [曹政才](#) [王树国](#) [靳保](#)

(哈尔滨工业大学机器人研究所)

Abstract 评述近几年来在多关节机器人系统实时避障中传感器技术的应用,详细介绍了传感器的选择及多传感器信息融合技术,并指出这一领域中值得进一步研究的一些问题和可能的发展方向.

Keywords [传感器; 信息融合; 多关节机器人系统; 实时避障](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24