

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 智能移动机器人

请输入查询关键词

科技频道

搜索

智能移动机器人

关键词: [移动机器人](#) [自动导引](#) [似人机器人](#) [自动生产线](#)

所属年份: 2001

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 中国科学院沈阳自动化研究所

成果摘要:

智能移动式机器人,也叫自动导引车(AGV),是由中国科学院沈阳自动化研究所承担的国家“863计划”课题。经过近10年的研究、开发、转化、对接,工业智能机器人已从研究院所走向企业的生产车间。这种具有动态跟踪、自动对位提升功能的机器人,在一汽轿车的“红旗世纪星”、柳州微型汽车厂总装生产线上大显身手,为企业提高柔性自动化水平做出了贡献;在上海烟厂为烟叶立体仓库配套服务,其实现了全方位运输自动化。现在,中科院沈阳自动化所已开发出5种型号的AGV产品,总数达61台。同日,来此进行验收的国家“863”自动化领域智能机器人主题专家组,还通过了机器人自动导引车(AGV)的企业标准。这预示着在导航精度、控制器的灵活性等方面达到国际水平,在动态跟踪技术的研究上处于国际领先水平的技术和产品已进入大批量生产阶段,为具有中国自主知识产权的AGV产品产业化奠定了良好的基础。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布