

论文与报告

海洋机器人用水下电机的深水密封研究

[刘子俊](#) [崔皆凡](#)

(中国科学院沈阳自动化研究所)

Abstract 本文研究了海洋机器人用水下电机各个部分的密封方法,同时介绍了一个先进的动密封装置以及检验密封性能的水压试验方法。经测试及实际使用表明该密封方法和动密封装置完全满足水下机器人在深水中运行的密封要求

Keywords [水下电机](#); [静密封](#); [动密封](#); [压力试验](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: