

论文与报告

基于Internet实时机器人系统时延预测研究及算法

王世华 胥布工 刘云辉 刘喆

(华南理工大学 自动化科学与工程学院)

Abstract 针对基于Internet实时机器人系统,提出了多尺度的时延预测算法,该算法是在线和实时的。基于网络结构分析了网络时延的主要组成及其时延特性。不同于传统的网络往返时延的预测,该算法预测的是能真实反映端对端数据包传递的单程时延,而且还提出了预测单向时延所需的时钟同步算法。理论分析和多点之间的网络实验验证了该算法的高效性。

Keywords [网络机器人](#); [网络时延](#); [预测算法](#); [多尺度](#)

收稿日期 2007-1-30 修回日期 2007-4-3

通讯作者 王世华 wsh188881@163.com

DOI

PACS: TP24