

论文与报告

基于小波逼近的空间机械臂非完整运动最优规划的遗传算法

[张奇志](#) [戈新生](#) [刘延柱](#)

(北京机械工业学院自动化系)

Abstract 本文讨论了空间机械臂非完整运动规划问题. 将空间机械臂非完整运动规划问题转化为非线性系统最优控制问题. 在控制算法中用小波函数逼近控制输入规律. 提出了空间机械臂非完整运动规划最优控制的遗传算法. 数值仿真表明, 小波逼近和遗传算法联合求解最优控制问题是有效的.

Keywords [最优控制](#); [小波](#); [遗传算法](#); [机械臂](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24