

综论与介绍

机器人控制器的现状及展望

[范永](#) [谭民](#)

(中国科学院自动化研究所)

Abstract 机器人控制器是影响机器人性能的关键部分之一，它从一定程度上影响着机器人的发展。本文介绍了目前机器人控制器的现状，分析了它们各自的优点和不足，探讨了机器人控制器的发展方向和要着重解决的问题。

Keywords [机器人控制器；开放式结构；模块化](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: