

论文与报告

管内机器人移动载体机电动力学驱动特性的研究

[张永顺](#) [邓宗全](#) [姜生元](#) [蔡鹤皋](#) [侯人杰](#)

(哈尔滨工业大学机械工程系)

Abstract 本文首先分析了单电机、双电机、三电机驱动移动载体的应用背景环境及优缺点, 然后从机电动力学角度, 对多电机驱动管内移动载体的电机功率叠加性、移动载体越障时系统电机功率的负反馈特性及机电耦和特性进行了理论分析.

Keywords [管内移动机器人; 功率叠加性; 机电耦和](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24