

论文与报告

基于Internet的机器人控制中网络时延测试及分析

[王庆鹏](#) [谈大龙](#) [陈宁](#)

(中国科学院沈阳自动化研究所机器人学开放实验室)

Abstract 本文针对基于Internet的机器人控制,首先分析了Internet网络时间延迟的主要组成及其基本特性,然后介绍了网络时延测试实验的结果及其结论,最后研究了网络时延预估算法及其有效性.

Keywords [时间延迟](#); [Internet](#); [遥操作](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24