

综论与介绍

机器人仿生学研究综述

[张秀丽](#) [郑浩峻](#) [陈恳](#) [段广洪](#)

(清华大学精密仪器与机械学系)

Abstract 机器人仿生学是从仿生的角度对机器人进行研究,是机器人领域的重要分支.本文从结构仿生,材料仿生,功能仿生,控制仿生,群体仿生五个方面,归纳和评述了国内外机器人仿生学的研究现状、特点、主要成果以及发展趋势.

Keywords [机器人; 仿生学; 中心模式发生器; 行为主义; 演化硬件](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24