

[\[PDF全文\]](#)[\[HTML全文\]](#)[发表评论](#)[查看评论](#)

论文与报告

集控式足球机器人决策与控制系统设计与开发

[薛方正](#) [徐心和](#) [冯挺](#)

(重庆大学自动化学院)

Abstract 构建了由视觉子系统、决策子系统、无线通信子系统、机器人小车子系统和总控系统组成的集控式足球机器人系统。总结了具有集中视觉、决策与控制的集控式足球机器人系统的控制问题。设计了基于分层递阶控制结构的足球机器人决策子系统。小车控制器构成“无脑”的执行器，运动控制器中集成了各种各样的动作函数，组织层则融合了不同的决策方案。长期的开发实践和实战成绩都表明，该系统具有良好的结构和优异的性能。

Keywords [机器人足球](#)；[决策](#)；[分层递阶控制](#)；[推理模型](#)；[反应式策略](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24