

论文与报告

机器人技术在中医正骨手术中的应用研究

[王田苗](#) [李伟](#) [刘达](#) [刘敬猛](#) [胡磊](#) [余传仁](#)

(北京航空航天大学机器人研究所)

Abstract 本文介绍了一套自行开发的机器人辅助正骨医疗手术平台系统。系统由计算机辅助手术规划软件和正骨机器人两大部分组成，其中计算机辅助手术规划软件可以采集患者骨折处的X光图像，机器人则在医生的控制下完成拉伸牵引、旋转、模拟手法复位等动作，使患者骨折处闭合复位。本系统能够代替医生在X光辐射环境下进行正骨手术，避免射线对医生身体的损伤，同时提高了手术效率、手术精度和安全性。系统已成功地应用于临床。

Keywords [正骨手术](#)；[机器人辅助](#)；[临床应用](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24