

综论与介绍

基于虚拟现实触觉感知接口技术的研究与进展

[岳宏](#)

(河北工业大学机器人及自动化研究所)

Abstract 基于虚拟现实触觉感知接口技术 (Haptic Interface Technique) 涉及的学科面很宽, 包括机器人学、虚拟现实技术、仿生学、传感技术及互联网通讯技术等. 触觉感知接口是基于虚拟现实机器人遥操作系统的重要组成部分. 从广义角度出发, 触觉感知 (Haptic Sensing) 应包括力/力矩觉 (Force/Torque Sensing) 和接触觉 (Tactile or Touch Sensing) 等主要感觉功能. 这里将着重介绍触觉感知接口的研究意义与结构、用于触觉感知接口的特种驱动机构. 最后, 讨论触觉感知接口技术今后的研究与发展趋势.

Keywords [触觉感知接口; 虚拟现实; 遥操作; 交互作用](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24