

综论与介绍

受生物群体智能启发的多机器人系统研究

[蓝艇](#) [刘士荣](#)

(华东理工大学自动化研究所)

Abstract 首先,介绍了生物社会中的群体智能.接着,讨论了群体机器人技术中的群体控制、群体通信和群体形态等主要研究内容及其发展趋势,并介绍了群体机器人系统的几个典型任务环境.最后,通过一个物体搜集任务的仿真实例来说明群体智能设计原则在多机器人系统中的应用.

Keywords [群体智能; 生物启发; 群体机器人; 群体控制](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24