

论文与报告

一种全方位移动机械手的体系结构设计与分析

[李佳宁](#) [易建强](#) [赵冬斌](#) [邓旭玥](#) [西广成](#)

()

Abstract 首先介绍了我们设计和开发的一种全方位移动机械手系统的硬件体系结构,然后根据硬件平台、应用环境和任务,设计了全方位移动机械手系统的基于行为的混合式软件体系结构,并通过两个实例进一步分析说明所设计的体系结构的合理性和可行性,同时指出了下一步研究的方向.??

Keywords [机器人; 全方位; 移动机械手; 体系结构](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24