



关广丰

博士 教授 博导

办公电话:

通讯地址: 大连海事大学船舶与海洋工程学院

电子邮箱: gfguan@126.com

教育背景

- 2003.3 — 2007.6 哈尔滨工业大学 机械电子工程, 博士
- 2000.3 — 2003.3 哈尔滨理工大学 控制理论与控制工程, 硕士
- 1996.9 — 2000.7 哈尔滨理工大学 工业自动化, 学士

工作经历

- 2018.7 — 至今 大连海事大学 机械工程系, 教授
- 2012.7 — 2018.7 大连海事大学 机械工程系, 副教授
- 2008.4 — 2012.7 大连海事大学 机械工程系, 讲师
- 2015.1 — 2016.1 University of Bath, UK, 访问学者

研究领域

电液伺服控制系统
多轴电液振动台
并联机器人运动控制系统

科研项目

- [1] 2017.1-2020.12 国家自然科学基金面上项目, 粘弹性结构台阵模拟系统随机振动自适应控制方法研究, (51675073)
- [2] 2012.1-2014.12 国家自然科学基金青年基金项目, 大型结构台阵振动模拟系统控制方法研究, (51105047)

学术成果

代表性论文

- [1] 关广丰, 熊伟, 王海涛. 冗余驱动两轴电液角振动台控制方法研究. 振动与冲击. 2018, 37(6): 42-46.

- [2] 关广丰, 熊伟, 王海涛. 双台阵振动模拟系统控制方法研究. 振动与冲击, 2017, 36(6):207-211.
- [3] Guang-Feng Guan, Wei Xiong, and Hai-Tao Wang. Adaptive random control of a two-axis redundantly actuated electro-hydraulic shaking table. Journal of Vibration and Control. 2016, 22(16): 3455-3469.
- [4] Guang-Feng Guan, Hai-Tao Wang, Wei Xiong. Multi-input multi-output random vibration control of a multi-axis electro-hydraulic shaking table. Journal of Vibration and Control, 2015, 21(16): 3292-3304.
- [5] Guang-Feng Guan, Hai-Tao Wang, Wei Xiong. Random vibration control of a hydraulic shaking table. Journal of Vibration and Control, 2014, 20(2): 204-217.

讲授课程

- [1] 机械工程控制基础, 本科生
- [2] 电液控制工程, 本科生
- [3] 现代电液伺服控制系统, 研究生