控制与决策
Control and Decision

控制与决策 » 2014, Vol. 29 » Issue (8): 1387-1393 DOI: 10.13195/j.kzyjc.2013.0657

非线性卡尔曼滤波方法的实验比较

谷丰[1], 周楹君[1,2], 何玉庆[1], 韩建达[1]
1. 中国科学院沈阳自动化研究所机器人学国家重点实验室，沈阳110016；
2. 中国科学院大学，北京100049.

Experimental investigation and comparison of nonlinear Kalman filters

GU Feng[1], ZHOU Ying-jun[1,2], HE Yu-qing[1], HAN Jian-da[1]
1. State Key Laboratory of Robotics，Shenyang Automation Institute of CAS，Shenyang 110016，China；
2. University of Chinese Academy of Sciences，Beijing 100049，China.

版权所有 © 《控制与决策》编辑部
本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持：support@magtech.com.cn