



教师个人主页

首页

科学研究

教学研究

获奖信息

招生信息

学生信息

我的相册

教师博客



赵健 (教授) 赞126

的个人主页 http://teachers.jlu.edu.cn/ZJ65/zh_CN/index.htm

教授



个人简介

个人基本情况

姓名: 赵健

性别: 男

出生年月: 1978年3月

专业: 车辆工程

学位: 工学博士

工作单位: 吉林大学汽车工程学院车辆工程系 教授/博士生导师

地址: 吉林省长春市人民大街5988号

Email: zhaojian@jlu.edu.cn

工作经历

2016.12-至今: 吉林大学汽车工程学院, 博士生导师



扫描二维码

欢迎您的访问

您是第 0000008173 位访客

最后更新时间：2021.5.24

2014.09-至今： 吉林大学汽车工程学院, 教授
2009.09-2014.09: 吉林大学汽车工程学院, 副教授
2006.09-2009.09: 吉林大学汽车工程学院, 讲师
2003.04-2006.09: 吉林大学汽车工程学院, 助教

教育经历

2003.09-2007.06: 吉林大学汽车工程学院, 博士研究生
2000.09-2003.04: 吉林大学汽车工程学院, 硕士研究生
1996.09-2000.06: 吉林大学汽车工程学院, 本科

进修经历

2011.07-2012.07 美国弗吉尼亚理工大学, 公派访问学者
2013.01-2017.06 上海航天技术研究院, 博士后

研究领域

- 1) 汽车集成化与智能化技术
 - 2) 新型电子制动系统设计、匹配、仿真、控制与测试
 - 3) 基于车辆状态的路面识别与环境辨识
 - 4) 越野汽车自动驾驶技术
-

教学经历

本科生课程《汽车构造》、《汽车制动理论与设计》、新生研讨课
研究生课程《汽车制动理论与专家系统》、《车辆地面系统分析与控制》

参与撰写教材

- 1.史文库,姚为民,汽车构造(第6版),北京:人民交通出版社,2013.制动部分
 - 2.史文库,汽车新技术(第二版),北京:人民交通出版社,2017.制动部分
-

研究经历

十余年来一直从事制动系统新型电子制动系统研究工作,以及汽车底盘动力学系统分析、建模、控制、设计、开发、试验等工作,近年来侧重于汽车集成化与智能化方向,以及汽车在越野环境下的自动驾驶等研究工作,承担或参与国家自然科学基金项目、总装备部预先研究项目等国家和省部组项目、校企合作项目20余项,发表论文30余篇,授权发明专利6项。

主持或参与项目

1. 面向车辆动力学控制的多源智能轮胎信息系统关键技术研究,国家自然科学基金项目(面上项目),2016.01~2019.12,负责人
2. 智能无人系统自主决策控制与任务规划技术,国防科研项目,2017.06~2018.05,子项目负责人
3. 全地形综合控制系统开发项目—软路面及车辙路识别方法研究,中国第一汽车股份有限公司技术中心校企合作项目,2017.02~2018.08,负责人
4. 高端SUV路况状态估算和特征提取模块开发方法研究,中国第一汽车股份有限公司技术中心校企合作项目,2015.10~2016.12,负责人
5. Ebooster原理样机开发,上海汇众汽车制造有限公司校企合作项目,2016.01~2017.06,子项目负责人
6. 基于智能轮胎的高阶全状态底盘集成控制机理与策略研究,国家自然科学基金项目(青年研究基金),2013.01~2015.12,负责人
7. 基于频域分析的间接式轮胎气压监控系统及其应用方法,博世汽车部件(苏州)有限公司校企合作项目,2014年8月~2015年6月,负责人
8. 乘用车电子稳定控制系统开发,浙江亚太机电股份有限公司校企合作项目,2013.06~2015.06,子项目负责人

9. 轻型**车辆驱动力控制技术研究, 国防预研项目, 2007.01~2010.04, 子项目负责人
10. 轻型越野汽车牵引力控制系统研究, 国防预研项目, 2002.07-2005.06, 子项目负责人

发表论文

1. 赵健, 路妍晖, 朱冰, 等. 内嵌加速度计的智能轮胎纵垂向力估计算法. 汽车工程, 2018, 40(2): 137-142, 183.
2. Zhao, J., Huang, J., and Zhu, B., “Modelling and Validation for an Electro-Hydraulic Braking System Equipped with the Electro-Mechanical Booster,” SAE Technical Paper 2018-01-0828, 2018, doi:10.4271/2018-01-0828.
3. Zhao, J., Hu, Z., and Zhu, B., “Pressure Control for Hydraulic Brake System Equipped with an Electro-Mechanical Brake Booster,” SAE Technical Paper 2018-01-0829, 2018, doi:10.4271/2018-01-0829.
4. Ye, Y., Zhao, J., Wu, J., Zhu, B. et al., “Steering Control Based on the Yaw Rate and Projected Steering Wheel Angle in Evasion Maneuvers,” SAE Technical Paper 2018-01-0030, 2018, doi:10.4271/2018-01-0030.
5. Wu, W., Zhang, J., Zhao, J., and Zhu, B., “Travelling Resistance Estimation and Sandy Road Identification for SUVs,” SAE Technical Paper 2018-01-0578, 2018, doi:10.4271/2018-01-0578.
6. Zhu, B., Liu, S., and Zhao, J., “A Lane-Changing Decision-Making Method for Intelligent Vehicle Based on Acceleration Field,” SAE Technical Paper 2018-01-0599, 2018, doi:10.4271/2018-01-0599.
7. Chen, P., Wu, J., Zhao, J., He, R. et al., “Design and Power Assisted Braking Control of a Novel Electromechanical Brake Booster,” SAE Technical Paper 2018-01-0762, 2018, doi:10.4271/2018-01-0762.
8. Chen, P., Wu, J., Zhao, J., He, R. et al., “Design and Position Control of a Novel Electric Brake Booster,” SAE Technical Paper 2018-01-0812, 2018, doi:10.4271/2018-01-0812.
9. Chen, Z., Wu, J., Zhao, J., He, R. et al., “ABS Control Algorithm Based on Direct Slip Rate for Hybrid Brake System,” SAE Technical Paper 2018-01-0830, 2018, doi:10.4271/2018-01-0830.

10. Ke, M., Zhu, B., Zhao, J., and Deng, W., "Automatic Drive Train Management System for 4WD Vehicle Based on Road Situation Identification," SAE Technical Paper 2018-01-0987, 2018, doi:10.4271/2018-01-0987.
11. Ye, Y., Zhao, J., Wu, J., Zhu, B. et al., "Real-Time Automatic Test of AEB with Brake System in the Loop," SAE Technical Paper 2018-01-1450, 2018, doi:10.4271/2018-01-1450.
12. Min Ke, Bing Zhu, Jian Zhao, et al. Integrated Positioning Method for Intelligent Vehicle Based on GPS and UWB. SAE Int. J. Passeng. Cars – Electron. Electr. Syst. 11(1):2018, doi:10.4271/07-11-01-0004.
13. Bing Zhu, Jiayi Han, Jian Zhao, et al. Practical Design of an Energy Harvester Considering Wheel Rotation for Powering Intelligent Tire Systems. Journal of Electronic Materials. 2017, 46(4): 2483-2493, DOI 10.1007/s11664-017-5319-x
14. 朱冰, 冯瑶, 赵健, 等. 商用半挂车制动迟滞补偿系统设计与分析, 吉林大学学报: 工学版, 2017, 47(5): 1352-1357.
15. 朱冰, 朴奇, 赵健, 等. 基于路面附着系数估计的汽车纵向碰撞预警策略. 汽车工程, 2016, 38(4): 446-452.
16. Zhao Jian, Su Jing, Zhu Bing, et al. An Indirect TPMS Algorithm Based on Tire Resonance Frequency Estimated by AR Model. SAE International Journal of Passenger Cars Mechanical System. 2016, 9(1), 99-106.
17. Zhao Jian, Zhang Jin, Zhu Bing. Coordinative Traction Control of Vehicles Based on Identification of the Tyre-road coefficient. Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers Part D- Journal of Automobile Engineering, 2016, 230(12) 1585-1604.
18. Zhao Jian, Huang Jun, Zhu Bing, Shan Jingwei. Vehicle Chassis Planar Stability Control Based on T-S Fuzzy Model. SAE2016 World Congress, SAE 2016-01-0471.
19. Zhu Bing, Piao Qi, Zhao Jian, Guo Litong. Integrated Chassis Control for Vehicle Rollover Prevention with Neural Network Time to Rollover Warning Metrics. Advances in Mechanical Engineering, 2016, 8(2):1-13.
20. Zhu Bing, Zhang Ming, Zhao Jian. Microstructure and Mechanical Properties of Sheep Horn. Microscopy Research and Technique, 2016, 79(7):664-674.

21. Zhu Bing, Chen Yizhou, Zhao Jian, Su Yunfu. Design of an Integrated Vehicle Chassis Control System with Driver Behavior Identification. *Mathematical Problems in Engineering*. vol. 2015, Article ID 954514, 12 pages, 2015.
22. Zhao Jian, Zhang Jin, Zhu Bing. Integrated longitudinal vehicle dynamics control with tire/road friction estimation. *SAE International Journal of Passenger Cars - Mechanical Systems*. 2015, 8(2): 468-475. (SAE 2015-01-0645).
23. 赵健, 张进, 朱冰. 基于路面识别的汽车驱动力模糊滑模控制. *吉林大学学报: 工学版*, 2015, 45(4): 1036-1042. (EI:20153701259063)
24. Zhu Bing, Gong Jiapeng, Zhao Jian, Wu Jian, Deng Weiwen. Accurate Speed Control of the DC Motor for Anti-lock Braking System. SAE2015 World Congress, SAE 2015-01-0654.
25. Zhu Bing, Chen Yizhou, Zhao Jian. Integrated Chassis Control of Active Front Steering and Yaw Stability Control Based on Improved Inverse Nyquist Array Method. *The Scientific World Journal* vol. 2014, Article ID 919847, 14 pages, 2014.
26. Zhao Jian, Zhang Jin, Zhu Bing. Development and Verification of the Tire/Road Friction Estimation Algorithm for Antilock Braking System. *Mathematical Problems in Engineering*. vol. 2014, Article ID 786492, 15 pages, 2014.
27. 赵健, 张进, 朱冰. 汽车TCS液压控制单元特性测试与控制应用. *吉林大学学报: 工学版*, 2014, 44(5): 1240-1246. (EI: 201442113250)
28. Jian Zhao, Saied Taheri. A Multi-Objective LMI-Based Antiroll Control System. *SAE Int. J. Commer. Veh.* October 2012 5:421-428; doi:10.4271/2012-01-1904
29. 赵健, 郭俐彤, 朱冰. 基于神经网络和侧翻时间算法的轻型汽车侧翻预警. *吉林大学学报: 工学版*, 2012, 42(5): 1083-1088. (EI: 20124415622978)
30. Zhao Jian, Zhu Bing, Li Jing, et al. Road Test for Interaction between Differential lock and Driving Control System. Beijing: 34th FISITA World Automotive Congress, 2012-11; F2012-F08-005
31. 朱冰, 赵健, 李静, 李幼德. 面向底盘集成控制的液压制动压力估算方法. *吉林大学学报: 工学版*, 2009, 39(增刊): 22-26. (EI: 20091912073469)
32. 朱冰, 赵健, 李静, 李幼德. 基于智能脉宽调制的车辆牵引力控制系统驱动轮制动控制. *吉林大学学报: 工学版*, 2009, 39(4): 851-854. (EI: 20093112227913)

33. 赵健, 李静, 宋大风, 等. 基于车轮加速度门限的牵引力控制系统制动控制算法. 吉林大学学报(工学版),2007, 37(2): 263-268. (EI: 20071610556865)
34. 赵健,李静,吴云平,等. 车辆防滑控制原型硬件在环试验. 吉林大学学报(工学版),2006, 36(S2): 29-35. (EI: 20064310200689)
35. 赵健,李幼德,李静,等. 车辆牵引力控制系统原型样机的开发研究. 汽车技术,2006, (9): 1-5.
36. 赵健,李静,李幼德,等. 模糊控制在四轮牵引力控制系统中的应用. 吉林大学学报(工学版),2005, 35(2), 111-115.(EI: 2005169051449)

教育经历

[1] 2003.9 -- 2007.6

吉林大学 车辆工程 博士研究生毕业 博士学位

[2] 2000.9 -- 2003.3

吉林大学 车辆工程 硕士研究生毕业 硕士学位

[3] 1996.9 -- 2000.7

吉林大学 车辆工程 本科毕业 学士学位

[4] 2003.9 -- 2007.6

吉林大学 车辆工程

[5] 2000.9 -- 2003.3

吉林大学 车辆工程

[6] 1996.9 -- 2000.7

吉林大学 车辆工程

工作经历

[1] 2012.12 -- 2017.6

上海航天技术研究院 博士后 博士后

[2] 2011.7 -- 2012.7

弗吉尼亚理工大学 机械工程系 访问学者

[3] 2003.4 -- 至今

吉林大学 汽车工程学院 教授(2014年起) 教师

研究方向

[1] 越野汽车自动驾驶技术

[2] 基于车辆状态的路面识别与环境辨识

[3] 新型电子制动系统设计、匹配、仿真、控制与测试

[4] 汽车底盘智能集成控制

地址：吉林省长春市前进大街2699号

信息管理和技术维护：吉林大学大数据和网络管理中心

版权所有 2017 吉林大学 吉ICP备06002985号-1