



首页 同济要闻 同济快讯 校园视频 同济新媒体 媒体聚焦 人物声音 校内公告 讲座信息 高教视点

## 同济要闻

当前位置: 首页 > 同济要闻 > 正文

最近

# 校长陈杰院士当选2019年IEEE Fellow

来源: 时间: 2018-11-21 浏览: 2472

在2018年11月召开的IEEE董事会会议上, 我校校长陈杰院士以其在复杂系统的优化与控制方向做出的突出贡献, 当选IEEE Fellow, 任期从2019年1月1日开始。

IEEE全称是美国电子电气工程师学会 ( Institute of Electrical and Electronic Engineers ), 是国际性电子技术与信息科学工程师学会, 在160多个国家拥有超过40万会员。IEEE Fellow为学会最高等级会员, 是IEEE授予成员的最高荣誉, 在学术科技界被认定为权威的荣誉和重要的职业成就。当选人需要对工程科学与技术的进步或应用做出重大贡献, 为社会带来重大价值。当选人数不超过IEEE当年会员总数的1%。

陈杰, 工学博士, 教授。1965年7月出生于福建省福清市, 控制理论与控制工程专家, 中国工程院院士。1982年就读于北京理工大学 (原北京工业学院) 自动控制系, 1986年、1996年、2001年分别获得北京理工大学学士、硕士和博士学位, 专业为控制理论与应用。1986年留校工作, 历任北京理工大学自动控制系主任、科学技术研究院常务副院长、校长助理, 2014年4月任北京理工大学副校长, 2018年7月担任同济大学校长、党委副书记。于1989年、1993年、1996年分赴美国、日本、英国做访问学者。现担任“复杂系统智能控制与决策”国家重点实验室主任, 国务院学位委员会学科评议组控制科学与工程组成员, 教育部科学技术委员会委员, 中国自动化学会副理事长, 中国指挥与控制学会副理事长, 中国人工智能学会常务理事。陈杰教授是国家杰出青年科学基金获得者, 教育部长江学者奖励计划特聘教授, 国家自然科学基金委“复杂陆用运动体的优化、控制与决策”创新研究群体学术带头人, 教育部“强约束条件下复杂运动体的协同与控制”长江学者创新团队带头人, 973计划项目首席专家, 某重点型号项目总设计师。新世纪百千万人才工程国家级人才, 全国优秀科技工作者。担任《IEEE Trans. on Cybernetics》《International Journal of Robust and Nonlinear Control》《Journal of Systems Science & Complexity》等多部国际、国内学术期刊副主编和编委。

陈杰教授长期从事控制科学与工程等相关学科领域的教学与科研工作, 主要研究方向是动态环境下复杂系统的多指标优化与控制、多智能体协同控制等。先后承担多项973计划、国家自然科学基金、预先研究、型号研制等任务。提出并建立了分布式协同控制的混合智能优化与稳定性的理论与方法, 突破了数字化阵地信息快速自主获取与控制、多运动平台的分布式协同控制等技术难题, 并将研究成果与装备系统建设密切结合, 所研制出的装备已得到大量列装, 产生了显著的社会效益和经济效益。以第一完成人获国家自然科学奖二等奖1项、国家科技进步二等奖2项、获省部级一等奖4项。发表SCI收录论文90余篇, 以第一发明人获授权发明专利40多项, 出版《多智能体系统的协同群集运动控制》等专著4部, 译著和教材各1部。培养博士20余人, 其中两名博士分别获得第18届“关肇直奖”、2017年Eusipco最佳学生论文奖; 多名博士的学位论文被评为北京市、中国自动化学会、中国指挥与控制学会优秀博士学位论文奖。2017年当选为中国工程院院士。2018年获何梁何利基金“科学与技术进步奖”, 当选IEEE Fellow。

上一条: 校党委常委会举行专题学习会

下一条: 中国工程院信息与电子工程学部第十届第3次常委会在同济召开

联系我们

热点

中国新  
海成立  
201

人民网  
指导委  
201

中国新  
长争  
201

人民网  
护城市  
201

新华网  
平专业  
201

同济教  
人”转  
201

同济教  
人”转  
201

上海高  
201

沪ICP备10014176号 沪公网安备: 31009102000038号 沪举报中心