



快速导航

首页新闻

您现在所在的位置：首页 - 首页新闻 - 新闻

CAA云讲座“信息物理融合的控制理论与前沿技术”成功举办

为更好地探讨国际学术前沿研究、把握新一轮技术和产业变革先机，提升我国科技创新水平，6月19日，由中国自动化学会主办，中国自动化学会信息物理系统控制与决策专业委员会、中国自动化学会能源互联网专业委员会共同承办的CAA云讲座“信息物理融合的控制理论与前沿技术”成功举办，线上线下同步观看近八万人次。



本次会议由中国自动化学会信息物理系统控制与决策专业委员会主任杨光红教授、中国自动化学会能源互联网专业委员会主任张化光教授担任主席，东北大学智能电气科学与技术研究院副院长杨东升教授担任组织主席，报告主持人分别由东北大学杨东升教授、罗艳红研究员、王占山教授、叶丹教授和周博文副教授担任。

杨光红向与会嘉宾的莅临表示衷心的感谢，希望通过与一流专家学者共聚，为学科发展建言献策，努力建设国际一流的学科高地；同时通过加强与兄弟院校、科研院所的协作和交流，促进科研事业进一步高质量发展。

北京航空航天大学郭雷教授、北京理工大学夏元清教授、华中科技大学曾志刚教授、安徽大学孙长银教授、东南大学虞文武教授先后作专题报告。郭雷以“探寻干扰对抗环境下无人系统仿生智能技术”为题，从方法论、系统论和行为论的角度探讨仿生科学、智能科学和控制科学的交叉领域，着重介绍了包括安全控制、免疫控制和绿色控制等内容的仿生控制以及仿生导航技术研究进展，并对该领域的未来研究方向进行了展望；夏元清以“云控制系统及其在智能交通中的应用”为题，梳理了云控制系统的起源与发展历程，针对现代车路云协同系统存在的各种问题，提出了基于云控制理论与云网端协同控制系统、基于智能交通流大数据以及基于云端智能优化调度算法的解决方案，并对该领域的未来研究方向做出了展望；曾志刚以“复杂系统的多稳定性理论研究”为题，概述了影响平衡点数目的各种系统模型和激活函数的层次结构，讨论了多稳定性的主要分析方法，给出了几类神经网络系统的多稳定性分析工作，并展望了可以进一步研究的一些具有挑战性但又有趣的问题；孙长银以“无人系统的控制研究初探”为题，从俄乌战争背景入手，指出当前自主无人系统面临的一些技术局限，并概述了在下一代超视距战争模式下如何实现无人系统的复杂任务的分解、如何构建跨任务迁移学习新算法实现任务之间的知识迁移和多无人系统的高效探索；虞文武以“多智能体分布式强化学习”为题，介绍了人工智能中网络群体智能的意义和概念，网络科学、分布式构和强化学习的相关理论，分布式强化学习的相关理论和研究现状，同时指出了分布式强化学习所面临的新挑战，并在此基础上给出了一些最新的思考。

张化光在总结发言中对五位特邀嘉宾的报告内容进行了回顾，对与会各位专家表达了感谢，并诚挚邀请各位专家疫情过后到东北大学指导工作，共同推进学科建设工作。

