

目录

家电性能试验机械手空间轨迹研究

刘杰, 吴承璇, 曲君乐, 王秀芬

山东省海洋环境监测技术重点实验室, 山东省科学院海洋仪器仪表研究所, 山东 青岛 266001

摘要:

利用三次插值函数对机械手关节变量进行插值, 规划出HY 3型机械手的运动轨迹, 以进行家电门体性能测试。通过验证, 规划出的轨迹平滑连续, 机械手在工作过程中运行平稳, 满足测试要求。

关键词: 机械手 轨迹规划 三次多项式插值函数

Research on trajectory planning of a performance test manipulator

LIU Jie, WU Cheng-Xuan, QU Jun-Le, WANG Xiu-Fen

Shandong Provincial Key Laboratory of Ocean Environment Monitoring Technology, Institute of Oceanographic Instrumentation, Shandong Academy of Sciences, Qingdao 266001, China

Abstract:

We employ a cubic spline function to interpolate for the angle of the joint of a HY 3 manipulator and then plan its trajectory. Experimental results show that the planned trajectory is smooth and continuous so the manipulator can satisfy the requirements of test.

Keywords:

收稿日期 修回日期 网络版发布日期

DOI:

基金项目:

manipulator|trajectory planning|cubic spline function

通讯作者: 刘杰 (1985-), 男, 硕士, 助理研究员, 主要研究方向为海洋仪器仪表

作者简介:

作者Email: liujie0232@163.com

参考文献:

本刊中的类似文章

扩展功能

本文信息

- ▶ Supporting info
- ▶ PDF(1110KB)
- ▶ [HTML全文]
- ▶ 参考文献[PDF]
- ▶ 参考文献

服务与反馈

- ▶ 把本文推荐给朋友
- ▶ 加入我的书架
- ▶ 加入引用管理器
- ▶ 引用本文
- ▶ Email Alert
- ▶ 文章反馈
- ▶ 浏览反馈信息

本文关键词相关文章

- ▶ 机械手
- ▶ 轨迹规划
- ▶ 三次多项式插值函数

本文作者相关文章

- ▶ 刘杰
- ▶ 吴承璇
- ▶ 曲君乐
- ▶ 王秀芬

PubMed

- ▶ Article by Liu, J.
- ▶ Article by WU, C. X.
- ▶ Article by Qu, J. L.
- ▶ Article by Wang, X. F.