

电工电机

伺服系统在摩擦条件下的模拟复合正交神经网络控制

叶军^{1;2}

绍兴文理学院机电系¹

收稿日期 2004-11-17 修回日期 网络版发布日期 2007-2-12 接受日期

摘要

关键词

分类号

Abstract

Key words

DOI:

通讯作者 叶军 yejun@mail.sxptt.zj.cn; yejnn@yahoo.com.cn

作者个人主页 叶军

扩展功能
本文信息
▶ Supporting info
▶ PDF (155KB)
▶ [HTML全文] (0KB)
▶ 参考文献 [PDF]
▶ 参考文献
服务与反馈
▶ 把本文推荐给朋友
▶ 加入我的书架
▶ 加入引用管理器
▶ 复制索引
▶ Email Alert
▶ 文章反馈
▶ 浏览反馈信息
相关信息
▶ 本刊中 无 相关文章
▶ 本文作者相关文章
· 叶军
·