首 页 | 顾问委员 | 特约海外编委 | 特约科学院编委 | 主编 | 编辑委员会委员 | 编 辑 部 | 期刊浏览 | 留 言 板 | 联系我们

## 三轴加速度传感器安装误差标定方法研究

作 者: 张辉, 柴伟, 罗强, 刘漫霞

单 位:中山大学工学院智能交通中心

基金项目:

### 摘 要:

针对三轴加速度传感器在车辆行驶状态测量方面的应用,研究了三轴加速度传感器在车辆上的安装误差问题,提出了一种通过数学解算模型对安装误差进行标定的方法。标定过程无需借助其他测量仪器,只需要使用安装后的传感器进行多次测量,通过数学模型解算这组测量数据即可实现安装误差的测量与标定。通过实验验证,此方法方便效性,标定误差小于±3%。

关键词:加速度传感器;误差标定; 欧拉定理;车辆姿态

### Research on calibration method for the installation error of three-axis acceleration sensor

## Author's Name:

# Institution:

### Abstract:

For the important role of three-axis acceleration sensor in the vehicle state measurement, this paper studies the installation error when the acceleration sensor installed in the vehicle. A calibration method based on a mathematical model is proposed. Without any other measuring instruments, the calibration process can be completed by the model calculating several measurement data from the fixed sensor. Experiments result proves the validity of this method, and the calibration error is less than 3%.

Keywords: acceleration sensor; error calibration; Euler theorem; vehicle attitude

投稿时间: 2011-05-18

## 查看pdf文件

版权所有 © 2009 《传感技术学报》编辑部 地址: 江苏省南京市四牌楼2号东南大学 <u>苏ICP备09078051号-2</u> 联系电话: 025-83794925; 传真: 025-83794925; Email: dzcg-bjb@seu.edu.cn; dzcg-bjb@163.com 邮编: 210096 技术支持: 南京杰诺瀚软件科技有限公司