



## 激光导向伺服系统中满意PID调节器的LMI设计

无

**摘要:** 利用带有图像处理功能的小型激光导向伺服系统, 可以大大降低目标坐标测定仪操作手跟踪动态飞行目标的操作难度, 从而提高激光回波率。与经典的矩阵分解方法不同, 本文以线性矩阵不等式方法, 研究了激光导向伺服系统的满意PID调节器设计问题。首先从约束指标的相容性出发, 给出满足与给定圆形极点约束相容的输出方差的取值范围。然后, 在此取值范围内, 得到了求取同时满足上述两种约束的PID调节器参数的方法。靶场试验结果证明了其有效性。

**关键词:** 自动控制技术; 线性矩阵不等式; 比例积分微分控制器; 满意控制; 激光

**中图分类号:** TP273

**参考文献:**

无

无

无

**Abstract:** 无

**Key Words:** 无

发布者: admin

发布时间: 2005年2月18日

共有 1561 位读者阅读过此文

- 上篇文章: 基于满意滤波的目标图像跟踪
- 下篇文章: 随机脉位调制和随机二相码调相复合体制雷达引信

□- 本周热门文章

1. 随机脉位调制和随机二相码调相复合体制... []

□- 相关文章 [激光](#)

[关于我们](#) | [联系我们](#) | [网站声明](#) | [经营业务](#) | [相关链接](#) | [使用帮助](#)



中国兵工学会 版权所有 2003-2004

Copyright All Reserved by China Ordnance Society. 2003-2004