



沈阳自动化研究所两项863课题通过验收

文章来源：沈阳自动化研究所

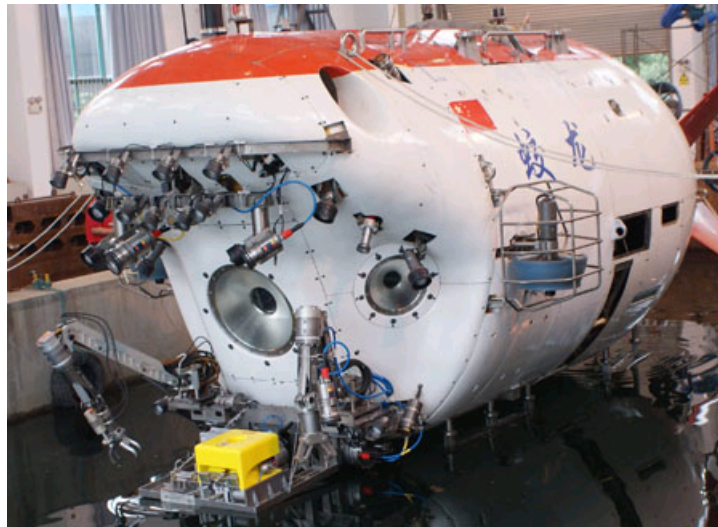
发布时间：2012-09-10

【字号：小 中 大】

近日，由中科院沈阳自动化研究所水下机器人技术研究室承担的“微型无人专用潜水器”和“基于母船升沉预测的深海装备主动升沉补偿测控单元研究开发”两项“十一五”863课题通过了863计划海洋技术领域办公室组织的技术验收。

微型无人专用潜水器可搭载于“蛟龙”号载人潜水器上，与载人潜水器组成“子母”式潜水器。微型无人专用潜水器可在7000米水下工作，完成对载人潜水器作业区周围复杂环境的探测等工作，以提高大深度载人潜水器作业安全性。该课题在承压电子技术、微光缆收放管理系统、以载人潜水器为宿主的搭载技术、与载人潜水器协同作业等方面走在国内相关研究的前列。

“基于母船升沉预测的深海装备主动升沉补偿测控单元研究开发”课题研究了海浪升沉预测方法和装置。通过绞车装置的前馈控制，对海浪造成的升沉进行补偿和抵消，从而达到保护深海装备，提高海上作业安全性的目的。课题研究成果具有广阔的应用前景和较高的推广价值。



搭载于“蛟龙”号上的微型无人专用潜水器



基于母船升沉预测的深海装备主动升沉补偿测控单元

打印本页

关闭本页