

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 工业机器人智能搬运及装配系统的研制和应用开发

请输入查询关键词

科技频道

搜索

工业机器人智能搬运及装配系统的研制和应用开发

关键词: **搬运 工业机器人 装配 应用**

所属年份: 2004

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 上海电气中央研究院

成果摘要:

该项目主要研究工业机器人在智能搬运和装配领域的应用。其建立了工业机器人应用技术开发平台--机器人自动搬运及装配工作站;重点分析了机器人在彩管行业搬运作业中的应用现状;逐步解决了机器人用成套夹具设计、在线跟踪等技术关键;开发了标准示范程序,专用电气接口等共性技术;成功地将工业机器人应用到显像管及其零部件的搬运作业和显像管内外壁的导电材料涂敷作业。该项目为工业机器人的推广应用打下了基础。

成果完成人: 梁昌鑫;钱晖;陈建;朱浩翔;吴煜;杨家荣;施荣国;李劲;平帆

[完整信息](#)

行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发

版权声明 | 关于我们 | 客户服务 | 联系我们 | 加盟合作 | 友情链接 | 站内导航 | 常见问题

国家科技成果网

京ICP备07013945号