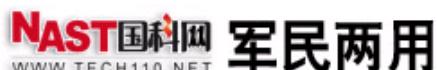


首 页 成果 | 机构 | 登记 | 资讯 | 政策 | 统计 | 会展 | 我要技术 | 项目招商 | 广泛合作

科技频道 节能减排 | 海洋技术 | 环境保护 | 新药研发 | 新能源 | 新材料 | 现代农业 | 生物技术 | 军民两用 | IT技术

国科社区 博客 | 技术成果 | 学术论文 | 行业观察 | 科研心得 | 资料共享 | 时事评论 | 专题聚焦 | 国科论坛



国防科工 | 航空航天 | 计算机与网络 | 汽车与车辆 | 船艇 | 新材料与新工艺 | 能源与环保 | 光机电 | 通信
专题资讯

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 新型钢材打捆包装工业机器人

请输入查询关键词

科技频道

搜索

新型钢材打捆包装工业机器人

关 键 词: 钢材 包装 工业机器人

所属年份: 2006

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 北京航空航天大学

成果摘要:

该产品与国外现有技术相比较, 整机布局的合理性, 彻底解决了难于维护和检修的问题, 提高了运行的可靠性。定位精度高, 拧丝头与钢材的严格位置关系是保证打捆成功的关键, 也是打捆机高性能的具体体现。采用并联双油缸同步推进并置于打捆机上部, 全部露在外部, 这样机构紧凑, 维护方便, 造型美观。在导丝槽上设计了加强臂, 在其上安装了成型器, 实现了减小抽紧力, 提高了打捆质量, 并节约了能源。液压系统为节能控制回路, 利用蓄能器的能量, 使系统在限定的高、低压间工作, 从而减少能量的损失, 降低了系统的发热量, 也降低了泵功率。控制方面使用了基于PLC的双CPU控制系统, 并提出应用了直接检测到阀、传感器元部件级的设备监控、故障诊断体系, 并为打捆机的进一步智能化提供了可靠依据。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业资讯

[塔北地区高精度卫星遥感数据处理](#)

[综合遥感技术在公路深部地质...](#)

[轻型高稳定度干涉成像光谱仪](#)

[智能化多用途无人机对地观测技术](#)

[稳态大视场偏振干涉成像光谱仪](#)

[2001年土地利用动态遥感监测](#)

[新疆特克斯河恰甫其海综合利...](#)

[用气象卫星资料反演蒸散](#)

[天水陇南滑坡泥石流遥感分析](#)

[综合机载红外遥感测量系统及...](#)

成果交流

推荐成果

- [· 容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [· 基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [· 基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [· 微机械惯性仪表](#) 04-23
- [· 自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [· 300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [· 先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [· 自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [· 机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布