

南京航空航天大学

机电学院 CMEE


[首页](#) | [学院概况](#) | [师资队伍](#) | [学科建设](#) | [合作交流](#) | [科研工作](#) | [党群工作](#) | [教学工作](#) | [学生工作](#) | [招生就业](#) | [资源下载](#)

教授

教授

副教授

讲师


[首页](#) [师资队伍](#) [教授](#)
[返回](#)

王化明

(作者: 来源: 机电学院 访问量: 7777 发表时间: 2014-03-14)



姓名: 王化明

性别: 男

职务:

职称: 教授

博导/硕导: 硕导 办公室: 15A410

研究领域: 柔性驱动器及机器人应用; 复合运动野外机器人; 仿生机器人

电话:

Email: hmwang@nuaa.edu.cn

个人简介:

王化明, 教授, 国际仿生工程学会会员, CIRP研究联络人 (Research Affiliate)。

主要研究方向: 柔性驱动器及机器人应用; 复合运动野外机器人; 仿生机器人。先后主持国家自然科学基金项目两项、省自然科学基金项目两项、机器人学国家重点实验室开放课题一项, 参与国家自然科学基金项目二项, 研究内容及智能材料驱动器、机器人、传感器、微操作系统等, 发表论文十余篇, 授权发明专利三项。

先后主讲三门本科生课程, 指导硕士研究生18名 (已毕业12名)。

学术成果

- [1] Wang Huaming, Guo Hao, Luan Yunguang, Oetomo Denny, A Rotary Joint Based on Dielectric Elastomer, 2013 IEEE/ASME International Conference on Advanced Intelligent Mechatronics (AIM), Wollongong, Australia, 9-12 July, 2013, 117 - 121.
- [2] Wang Huaming, Wang Chengshu, Yuan Tongyan. On the energy conversion and efficiency of a dielectric electroactive polymer generator, Applied Physics Letter, 2012, 101, 033904.
- [3] Wang Huaming, Zhu Yinlong, Wang Li, Zhao Jun. Experimental investigation on Energy Conversion for Dielectric EAP Generator, Journal of Intelligent Material Systems and Structures, 2012, 23(8): 885-895.
- [4] Wang Huaming, Luan Yunguang, Wang Zhen, Implementation of A Gas Fuel-Actuated Hopping Mechanism, P. Levi et al. (eds.), Autonomous Mobile Systems 2012, Informatik aktuell, Stuttgart Germany, Springer-Verlag Berlin Heidelberg 2012, 163-172.
- [5] 朱银龙, 王化明, 赵东标, 介电型EAP驱动器失效行为分析, 航空学报, 2012, 33(2): 347-353.
- [6] 罗华安, 王化明, 游有鹏, 介电弹性体圆柱形驱动器机电耦合致动过程分析, 南京航空航天大学学报, 2012, 44(6): 869-875.
- [7] Zhu Yinlong, Wang Huaming, Zhao Dongbiao, Zhao Jun. Energy conversion analysis and performance research on a cone-type dielectric electroactive polymer generator, Smart Materials and Structures, 2011, 20, 115022.
- [8] Wang Huaming, Zhu Yinlong, Zhao Dongbiao, Luan Yunguang. Performance Investigation of Cone Dielectric Elastomer Actuator Using Taguchi Method, Chinese Journal of Mechanical Engineering, 2011, 24(4): 685-692.
- [9] 朱银龙, 王化明, 赵东标, 基于负刚度预载荷机构的锥形介电型EAP驱动器研究, 航空学报, 2011, 32(9): 1746-1754.
- [10] 罗华安, 王化明, 游有鹏, 超弹性膜的等轴拉伸试验方法及仿真, 华南理工大学学报, 2011, 39(4): 56-61.
- [11] Luan Yunguang, Wang Huaming, Zhu Yinlong. Design and Implementation of Cone Dielectric Elastomer Actuator with Double-slider Mechanism, Journal of Bionic Engineering, 2010, 7(s): s212~s217.
- [12] Wang Huaming, Zhu Jiangying, Ye Kebei. Simulation, experimental evaluation and performance improvement of a cone dielectric elastomer actuator, Journal of Zhejiang University SCIENCE A, 2009, 10(9): 1296-1304.
- [13] Guo Jianyi, Wang Huaming, Zhu Jianying. Gas fuel-powered hopper, Transactions of Nanjing University of Aeronautics & Astronautics, 2009, 26(1): 1-8.
- [14] Wang Huaming, Li Chenggang. A Linear Dielectric EAP Actuator with Large Displacement Output, International Conference on Measuring Technology and Mechatronics Automation (ICMTMA 2009), 2009, 73-76.
- [15] 王化明, 朱剑英, 叶克贝, 游有鹏, 介电弹性体线性驱动器研究, 机械工程学报, 2009, 45(7), 291-296.

[16] 王化明, 栾云广, 吴孟, 李成刚, 李响, 基于介电型EAP的多维主动柔性运动单元, 中国发明专利, ZL200910033415.8

[17] 王化明, 栾云广, 张克通, 一种燃气驱动弹跳机构, 中国发明专利, ZL201010275632.0

[18] 王化明, 杨斌, 吴孟, 介电型EAP驱动的二自由度上肢康复辅助训练装置及方法, 中国发明专利, ZL201010275631.6

承担项目:

[1] 国家自然科学基金项目, 基于EPAM膜的仿生弹跳机器人基础技术研究, 2007~2009, 批准号: 50605031。

[2] 国家自然科学基金项目, 介电型EAP发电机理及小功率流体动能发电机研究, 2010~2012, 批准号: 50975139。

[3] 江苏省自然科学基金项目, 介电型电活性聚合物换能器基础技术研究, 2009~2010, 批准号: 2008395。

[4] 江苏省自然科学基金项目, 介电型EAP驱动仿生多维柔性关节及其应用研究, 2012-2014, 批准号: 2011735。

机器人学国家实验室开放课题, 介电型EAP驱动的三维主动关节及其在机器人中的应用, 2010-2011。

版权所有 © 南京航空航天大学机电学院 地址: 江苏南京御道街29号

电话: 025-84892551 传真: 025-84891501

E-mail: meexqhan@nuaa.edu.cn