

站内搜索:

学科科研

[学科简介](#)
[研究生培养](#)
[科研成果](#)
[硕士导师](#)

硕士导师

于淼老师简历

2014-06-26 14:47 审核人:

姓名	于淼	性别	女	
民族	汉	出生年月	1972年3月	
所在学院	机械与车辆工程学院	政治面貌		
最后学位	博士研究生	所学专业	机械制造及其自动化	
职称	教授	任职时间	2010年9月	
行政职务	系主任	导师类别	硕士生导师	
办公电话	85251703	手机	18943181288	
电子信箱	Miao263@163.com	招生专业	机械工程	
研究方向及主要研究内容				
目前主要从事精密加工与控制技术领域研究,将计算机人工智能协调控制技术有效地融入机器人模具自由曲面研抛自动加工中,在机器人模具自由曲面研抛关键技术及其控制方法、机器人动力学分析、多机器人协调控制技术等方面,取得了较高水平的研究成果,形成了明显的特色和优势,并且开展了较系统的研究。				
学术兼职				
吉林省机械工程学会会员				
个人简历				
1994.9-1997.3吉林工业大学机械系硕士研究生毕业				
2001.9-2004.12 吉林大学机械科学与工程学院博士研究生毕业				
1993.7-至今长春大学机械工程学院教师				
承担过的主要科研项目				
1.基于多智能体的串并联协调研抛控制系统(吉科鉴字2011第370号),吉林省科技厅,2008.9-2011.11,7万元,第一				
2.可控柔性多机器人智能研抛理论研究(201215114),吉林省科技厅,2012.1-2014.12,6万元,第一				
3.基于多智能体的多机器人研抛系统(吉教科验字2012第89号),吉林省教育厅,2010.9-2012.11,4万元,第一				
4.模具曲面多机器人协调抛磨加工系统,吉林省发改委,2012.8-2015.12,10万元,第一				
5.串并联研抛加工的协调控制研究(吉教科验字2009第271号),吉林省教育厅,2008.5-2009.12,2万元,第一				
获得的主要科研成果(论文、获奖、专利)				
1. Study of the Kinematics for the Serial Robot on the Controllable Polishing Force, Advanced Materials Research, 2013.11, EI收录, 检索号: 20134717004372				
2. The Collaboration Control for the Multi-Robot polishing System, Advanced Materials Research, 2012.3, EI收录, 检索号: 20120414713893				
3. Communication of Double-robot Polishing System, Advanced Materials Research, 2012.5, EI收录, 检索号: 20120414923830				
4. The Study on the Communication of the Multi-robot Polishing system by the ACO Mode, Advanced Materials Research, 2013.6, EI收录, 检索号: 20133016541165				
5. The Study on the Multi-Rigid body Dynamics for the Multi-Agent Polishing System, CMCE2010, 2010.8, EI收录, 检索号: 20105013486707				
6. The Dynamics Analysis of the Robot Polishing System by the MAS, Key Engineering Materials, 2010.3, EI收录, 检索号: 20094512426594				
7. The Series-Parallel Robot Coordinates Polishing System Based on the Multi-Agent, Advanced Materials Research, 2009.12, EI收录, 检索号: 20101612863443				
8. 多智能体研抛系统多体动力学研究,组合机床与自动化加工技术,2009.11				
9. 混联研抛运动机床多柔体动力学及控制技术研究,吉林大学出版社,2008.12,专著				

10. 调压式砂带研磨装置, 专利号: ZL201120464437.2, 2012.7
11. 串并联联动研抛加工的协调控制研究, 吉林省高校科学技术成果二等奖, 2011.12
主讲课程及授课对象
1. 机械制造技术基础, 本科生, 60学时
2. 机械制造装备设计, 本科生, 48学时
3. 金属切削原理与刀具, 本科生, 30学时
4. ADAMS仿真系统, 本科生, 30学时
培养研究生情况
1. 2010年冀晶长春理工大学机械工程专业已经毕业
2. 2011年安鑫长春理工大学机械工程专业准备答辩

[【关闭窗口】](#)

[长春大学](#) | [中国教育科研网](#) | [网址之家](#)

长春大学机械与车辆工程学院