



English Version



Welcome To Our Website

# 上海交通大学特种机器人研究室

## Advanced Robotics Lab of SJTU



首页

信息动态

研究内容

成员介绍

国际交流

教学信息

文献著作

成果展示

常用链接

联系我们

### ■ 发明专利（已授权）

1. 多功能双臂教育机器人, 杨汝清/张伟军等, 授权专利号ZL 02112485. X.
2. 二级变速直动机构, 袁建军, 授权专利号ZL 200610117887. 8.
3. 用于机械臂的钢丝绳传动机构, 陶俊/袁建军等, 授权专利号ZL 200610147223. 6.
4. 用于自动装配或者对接系统的被动柔顺机构, 袁建军/顿向明, 授权专利号ZL 200610118384. 2.
5. 具有自定位功能的展缩关节式磁场强度探测机器人, 顿向明/袁建军等, 授权专利号ZL 200710037895. 6.
6. 安全型可变刚度机械关节, 顿向明/袁建军等, 授权专利号ZL 200710037290. 7.
7. 多功能反恐排爆集成装备, 张伟军/杨汝清等, 授权专利号ZL 200510111232. 5.
8. 用于机械臂或蛇形机器人的主动手腕机构, 袁建军/张伟军等, 授权专利号ZL 200710046467. X.
9. 用于排爆救援的大型冗余度机械手, 袁建军/张伟军等, 授权专利号ZL 200810037413. 1.
10. 大型多传感集成电动手爪, 袁建军/张伟军等, 授权专利号ZL 200810037834. 4.
11. 机器人回转式关节, 袁建军/张伟军等, 授权专利号ZL 200910047784. 2.
12. 遥操作平面冗余度机械臂指令输入及构型控制系统及方法, 张伟军/袁建军等, 授权专利号ZL 200810040450. 8.
13. 遥操作平面冗余度机械臂自主避障智能单元、系统及方法, 张伟军/袁建军等, 授权专利号ZL 200810040696. 5.
14. 用于复杂环境的运载移动平台, 袁建军/张伟军, 授权专利号ZL 201010264093. 0.
15. 建筑物外立面机器人清扫系统及其清扫方法, 袁建军/刘铁军等, 授权专利号ZL 200910026249. 9.
16. 联动搬运机械手, 袁建军, 张伟军, 授权专利号2012100726739.

### ■ 实用新型专利（已授权）

1. 建筑物外立面机器人清扫系统, 袁建军/吴琼等, 授权专利号ZL 200810037834. 4.
2. 二自由度便携式X射线成像仪, 袁建军/张伟军等, 授权专利号ZL 200920042362. 1.

### ■ 发明专利（公开, 2005年以来）

1. 用于位姿调整的多自由度运动平台, 顿向明/袁建军, 公开号CN101008435.
2. 用于机械臂的柔性可控机构, 袁建军/张伟军等, 公开号CN101214663.
3. 机械臂的大角度回转式关节机构, 袁建军/张伟军, 公开号CN101323110.
4. 轻型机械臂, 袁建军/张伟军等, 公开号CN101549497.
5. 复轮式移动平台, 袁建军/张伟军, 公开号CN102267506A.
6. 可被动调整的麦克纳姆轮基座, 李法设/袁建军等, 公开号CN103600624A.
7. 特殊环境中的关键器件的恒温恒压保护系统, 袁建军/李法设等, 公开号CN103732042A.
8. 超高能电子束或光子束放射治疗机器人系统, 袁建军/中岛一久等, 公开号CN104001270A.

### ■ 获奖

1. 国家科学技术进步二等奖, 《上海科技馆重大工程建设与研究》, 证书号2002-J-221-2-03-D02.
2. 上海市科学技术进步一等奖, 《上海科技馆工程建设与研究》, 证书号011021.
3. 教育部二等奖, 《智能柔性装配系统设计理论及其关键技术的研究》.
4. 公安部科技进步二等奖, 《用于灾害现场的消防灭火、侦察机器人》.
5. 上海青年科技创新创业成果“最具技术交易潜力奖”, 《多自由度机械手臂》.
6. 上海青年科技创新创业成果“最具技术交易潜力奖”, 《通用型模块化管道内检测及疏、通、拆、排多功能作业机器人》.
7. 国家科学技术进步二等奖, 《用于灾害现场的消防灭火、侦察机器人》.
8. 第四届“飞思卡尔”杯全国大学生智能车竞赛总决赛摄像头组特等奖和创意组冠军.