

上海交通大学特种机器人研究室

Advanced Robotics Lab of SJTU

Welcome To Our Website

首页

信息动态

研究内容

成员介绍

国际交流

教学信息

文献著作

成果展示

常用链接

联系我们

■ 著书

1. 《机器人学导论》，蒋新松、杨汝清等著，辽宁科技出版社，1994年。
2. 《现代机械设计—系统与机构》，杨汝清等著，上海科技出版社，2000年。
3. 《智能控制工程》，杨汝清等著，上海交大出版社，2001年。
4. 《机电控制技术》，杨汝清、张伟军等著，科学出版社，2009年。

■ 论文 >>>> 2009年 <<<<

■ 论文 >>>> 2008年 <<<<

1. Y. Gu, X. Weng, R. Yang, and T. Song, "Kinematic design of a radius-variable gripper with 1-D-0-F. used in high-voltage hot-line cleaning robot", International Journal of Advanced Robotic Systems, pp.107-114, Vol.5, No.1, 2008
2. H. Xu, C. Wang, M. Yang, and R. Yang, "Position estimation for intelligent vehicles using an unscented Kalman filter", International Journal of Vehicle Autonomous Systems, pp.186-194, Vol.6, No.1, 2008
3. F. Wang, M. Yang, and R. Yang, "Simulation of Multi-Agent based Cybernetic Transportation System", Simulation Modelling Practice and Theory, pp.1606-1614, Vol.16, No.10, 2008
4. 唐娇燕, 赵群飞, 杨汝清, "两足步行椅机器人的稳定性控制", 高技术通讯, pp.498-504, Vol.18, No.5, 2008
5. 刘子龙, 杨汝清, 杨明, 王春香, 翁新华, 刘琦, "无人驾驶车辆横向位置最优跟踪控制", 上海交通大学学报, pp.257-261/265, Vol.42, No.2, 2008
6. W. Zhang, J. Yuan, Q. Li, and Z. Tang, "An automatic collision avoidance approach for remote control of redundant manipulator", International Conference on Information and Automation, pp.809-814, 2008
7. 陶俊, 袁建军, 张伟军, 万志成, "钢丝绳传动四自由度机械臂的机构设计", 机械与电子, pp.31-34, No.1, 2008
8. 万志成, 陶俊, 张伟军 "基于LabVIEW的四自由度机械臂运动控制系统设计", 机械与电子, pp.51-53, No.3, 2008
9. J. Yuan, W. Zhang, and J. Tao, "Development of Big Danger Disposal Manipulator - Proposal and Mechatronic System Design -", Proc. of the IEEE Int. Conf. on Robotics and Biomimetics (ROBIO), pp.1415-1420, 2008
10. J. Yuan, "Stability Analyses of Wheelchair Robot Based on "Human-in-the-Loop" Control Theory", Proc. Of the IEEE Int. Conf. on Robotics and Biomimetics (ROBIO), pp.419-424, 2008
11. W. Zhang, J. Yuan, J. Li, and Z. Tang, "The Optimization Scheme for EOD Robot Based on Supervising Control Architecture", Proc. Of the IEEE Int. Conf. on Robotics and Biomimetics (ROBIO), pp.1421-1426, 2008
12. 徐海贵, 王春香, 杨明, 杨汝清, "基于曲率平滑的智能车辆道路跟踪控制", 上海交通大学学报, pp.1958-1961, Vol.42, No.12, 2008
13. 张营, 徐海贵, 王春香, "基于磁阻传感器的智能车辆定位系统", 仪表技术与传感器, pp.1-7, No.11, 2008

■ 论文 >>>> 2007年 <<<<