

## 沈阳自动化所研制的“北极ARV”参加第六次北极科考

文章来源：沈阳自动化研究所

发布时间：2014-07-16

【字号：小 中 大】

7月11日，由中国科学院沈阳自动化研究所自主研制的北极冰下自主/遥控海洋环境监测系统（简称“北极ARV”）搭乘“雪龙号”极地科考船，再次从上海启程参加我国第六次北极科考。

在此次科考工作中，北极ARV将以工作艇或冰面为支持平台，搭载多种科考设备，继续执行冰下观测任务，获取多项关键科学数据，为进一步研究北极海冰快速融化机理等科学问题奠定技术基础。

在国家863海洋技术领域支持下，由沈阳自动化所自主研制的“北极ARV”在2008年和2010年曾连续两次参加了我国北极科考，圆满完成了科考任务。本次任务出发前，为适应北极科考现场作业需求，经过一系列的改造后，沈阳自动化所的科研人员在沈阳棋盘山水库完成了湖上试验，模拟了多种北极冰下作业过程。



湖试现场

打印本页

关闭本页