

[学院首页](#)[院情概况](#)[本科教学](#)[研究生培养](#)[学科建设](#)[科学研究](#)[师资力量](#)[学生天地](#)[就业创业](#)您的位置: [科学研究](#) > [知识产权](#) > [正文](#)

## 科学研究

- 成果获奖
- 科研项目
- 知识产权
- 论文著作
- 项目展示

## 站内搜索

## 机械工程学院发明专利情况统计

(2006年-2010年)

序号	年度	专利名称	第一发明人	专利号
1	2010	具有不同结构驱动分支的三自由度并联机器人机构	路 懿	ZL 200810054667.4
2	2010	同轴送粉装置	高士友	ZL 200710185237.1
3	2010	用于输送和冷却高温散状物料的输送装置	闾 岩	ZL 200710139365.2
4	2010	一种加速超硬涂层零件滚动接触疲劳失效的实验方法	齐效文	ZL 200710062555.9
5	2010	六辊式钢筋矫直机的等曲率止转装置	卢秀春	ZL 200910074521.0
6	2010	一种平整轧制压力设定、预报及自学习方法	白振华	ZL 200710185706.X
7	2010	双UCM平整机组基于机理模型的板形参数在线设定方法	白振华	ZL 200810054636.9
8	2010	超大型外太空环境模拟实验舱舱门运行结构	刘喜平	ZL 200810079555.4
9	2010	直升机主旋翼球铰轴承疲劳试验机	杨育林	ZL 200810079553.5
10	2010	轴承过载冲击摩擦学性能评价实验机	杨育林	ZL 200910075041.6
11	2010	高速轻载纤维编织复合材料自润滑衬垫性能试验机	杨育林	ZL 200810079554.X
12	2010	管筒形零件机械扩径工艺参数的优化方法	郭宝峰	ZL 200810009133.X
13	2010	立式抽油杆扶正器摩擦磨损试验机	董世民	ZL 200710185374.5
14	2010	四维冰刀刃磨装置	金振林	ZL 200810079745.6
15	2010	四自由度工业机器人	金振林	ZL 200810079744.1
16	2010	一种机器人的颈关节	金振林	ZL 200710185710.6
17	2010	3-2-1结构三维移动工业机器人	金振林	ZL 200810079901.9
18	2010	一种三维平动微操作手	金振林	ZL 200810079902.3
19	2010	一种悬臂式掘进机的掘进机构	金振林	ZL 200810079747.5
20	2010	一种超塑性纳米Si <sup>*</sup> N <sup>*</sup> 基陶瓷材料及其制备方法	骆俊廷	ZL 200810054745.0
21	2010	一种超塑性纳米AlN陶瓷材料的其制备方法	骆俊廷	ZL 200810054747.X
22	2010	整体预紧双层上下对称八杆并联结构六维力传感器	赵永生	ZL 200810055346.6
23	2010	整体预紧双层上下非对称七杆并联结构六维力传感器	赵永生	ZL 200810055347.0
24	2010	振动式双辊薄带铸轧机	杜凤山	ZL 200710185377.9
25	2010	一次成型管材端口切割机	宋耀增	ZL 200710185690.2
26	2010	具有中心球面铰链的偏置输出三自由度球面并联机构	周玉林	ZL 200810055018.6
27	2010	具有偏置输出的3自由度球面并联仿生肩关节	周玉林	ZL 200810055021.8
28	2010	高效转动极板电除尘器	白明华	ZL 200710185303.5

29	2010	湿式脱硫除尘一体机	白明华	ZL 200710185304.X
30	2010	参数自适应调整皮囊式液压蓄能器	孔祥东	ZL 200910073744.5
31	2010	新型薄板坯漏斗型结晶器及其制造方法	任廷志	ZL 200810055588.5
32	2010	五自由度双重驱动并联机构	赵铁石	ZL 200910075071.7
33	2010	具有远程运动中心的三自由度转动并联机构	赵铁石	ZL 200910073844.8
34	2010	过约束大量程并联六维测力平台	赵铁石	ZL 200910075789.6
35	2010	备件寿命分布在事后维修中对系统可靠性影响的仿真方法	吴月明	ZL 200710139240.x
36	2010	微尺度静定性四辊轧机	申光宪	ZL 200810080014.3
37	2010	外磁场驱动磁悬浮可植入式锥形螺旋叶轮转子血泵	高殿荣	ZL 200810079894.2
38	2010	非接触多通道光电脉冲输出式扭矩传感器	白文普	ZL 200510048235.9
39	2009	一种机器人肩关节	金振林	ZL 200710062552.5
40	2009	实现屈曲和旋转运动的机器人的肘关节	金振林	ZL 200710185236.7
41	2009	各项同性的三自由度微操作机器人	金振林	ZL 200710185234.8
42	2009	机器人的踝关节	金振林	ZL 200710139498.X
43	2009	一种机器人腰关节	金振林	ZL 200710062554.4
44	2009	双箍筋模钢筋弯箍机	卢秀春	ZL 200710185233.3
45	2009	直升机旋翼自动倾斜器关节轴承外摆式疲劳试验装置	刘喜平	ZL 200610012508.3
46	2009	直升机旋翼轴向铰轴承疲劳试验机	刘喜平	ZL 200610012501.7
47	2009	两轴极坐标数控刀具半径补偿用磨(铣)头	张一同	ZL 200610081471.5
48	2009	往复式抽油杆扶正器摩擦磨损试验机	董世民	ZL 200710062206.7
49	2009	油液污染在线监测装置	张齐生	ZL 200610012885.2
50	2009	双重驱动四自由度空间并联机构	赵铁石	ZL 200810054641.X
51	2009	生物融合式足关节康复机器人	赵铁石	ZL 200610048286.6
52	2009	可进行动态补偿的轧辊热膨胀冷轧带钢厚度控制方法	王益群	ZL 200710062206.7
53	2009	椭球形内齿轮滚刀	崔云起	ZL 200710062055.5
54	2009	四轴数控椭球形和球形滚刀铲磨机床	崔云起	ZL 200710062553.x
55	2009	3-SPR并联解耦结构六维测力平台	路 懿	ZL 200810054637.3
56	2009	一组两转动解耦并联机器人机构	黄 真	ZL 200710061909.8
57	2009	具有双平行线组的3、4、5自由度空间对称并联人	黄 真	ZL 02104918.1
58	2009	基于事后维修及维修时间产品有效性的仿真方法	吴月明	ZL 200610012603.9
59	2009	左右预紧式并联结构六维力传感器	赵永生	ZL 200710061521.8
60	2009	上下预紧式并联结构六维力传感器	赵永生	ZL 200710061531.1
61	2009	等宽曲线双定子轴向滑块泵	闻德生	ZL 200710139642.X
62	2009	多块瓦型液压全自动板材压印机	闻德生	ZL 200710139350.6
63	2009	端面螺纹泵	刘继钢	ZL 200710139351
64	2009	单缸短靴柱塞泵	刘继钢	ZL 200810077172.9
65	2009	无滑靴无斜盘轴向柱塞泵	刘继钢	ZL 200810054916.X
66	2009	用于复合双金属大型特种耐磨件再制造用的堆焊药芯焊丝	杨育林	ZL 200610102283.6
67	2009	径向滑动轴承摩擦磨损在线测量试验机	杨育林	ZL 200610012604.3
68	2009	大直径管/棒材二辊矫直机凹辊辊形曲线	孙登月	ZL 200710139355.9

69	2009	冷连轧高速轧制过程中摩擦系数预报与设定方法	白振华	ZL 200710061619.3
70	2008	具有汇交副的4、5自由度对称并联机器人	黄真	ZL 02104919.X
71	2008	含螺旋副的精密微动并联三维移动机构	黄真	ZL 200310104278.5
72	2008	金属板料半模成形工艺	赵长财	ZL 200510007167.1
73	2008	可调式具有被动约束分支三自由度并联机器人机构	路懿	ZL 200510052261.9
74	2008	工况模拟滚动接触疲劳试验机	杨育林	ZL 200510012674.4
75	2008	事后维修系统可靠性的仿真方法	吴月明	ZL 200610012356.2
76	2008	四辊高强钢平整机辊径的设计方法	白振华	ZL 200610012454.6
77	2008	直升机旋翼水平铰轴疲劳试验机	刘喜平	ZL 200610012502.1
78	2008	直升机旋翼自动倾斜器关节轴承外摆式疲劳试验机	刘喜平	ZL 200610012442.3
79	2008	并联6-UPUR六维测力平台	赵铁石	ZL 200610012602.4
80	2008	一种薄窄料平整轧制过程的辊型曲线设计方法	白振华	ZL 200610012600.5
81	2008	圆管材截面滚切机	刘庆国	ZL 200610012656.0
82	2008	四自由度并联机械臂	金振林	ZL 200610012824.6
83	2008	钢筋矫直机的等曲率止转机构	卢秀春	ZL 200610048191.4
84	2008	分片内孔压磁式板形仪	刘宏民	ZL 200610048380.1
85	2008	空间非对称两自由度转动并联机构	赵永生	ZL 200610102017.3
86	2008	可进行轧辊热膨胀动态补偿的冷轧带钢厚度控制方法	王益群	ZL 200610102171.0
87	2007	三自由度6-UPS三移动并联机器人	路懿	ZL 200610012601.X
88	2006	油膜轴承变过盈量弹性结合锥套	申光宪	ZL 200310104279.X
89	2006	一种配合轴向移动改变辊缝凸度工作辊的支承辊辊形	连家创	ZL 200410008195.0