



队伍建设

汽车仿真与控制国家重点实验室

当前位置: 首页 > 队伍建设 > 师资队伍

人才政策

师资队伍

师资构成

博士生导师

教授

副教授

许男

日期: 2019-03-30 12:39:14 作者: 访问量: 1521

讲师

研究员

正高级工程师

高级工程师

工程师



副教授，硕导，博导，1988年生，工学博士。研究方向为轮胎力学、车辆动力学与控制、智能汽车运动控制、节能与新能源汽车。主持国家自然科学基金青年基金及面上基金项目、中国博士后面上资助及特别资助项目；国家自然科学基金重大项目课题子项负责人；作为项目骨干参加中国汽车产业创新发展联合基金项目2项；参加中国工程院重大咨询项目“制造强国战略研究”项目。近3年在Applied Energy(IF 7.9)、MSSP(IF 4.37)、IJAT(IF 1.264)等“车辆动力学与控制”权威期刊发表论文20余篇，SCI/EI检索15篇，3篇为SAE优秀论文；授权发明专利3件。2017年获得吉林省自然科学奖一等奖(6/10)、中国汽车工业技术发明奖一等奖(5/6)。2018年入选吉林大学优秀青年重点培养计划、中国汽车工程学会“青年人才托举工程”。

工作经历：

2016/09-至今，吉林大学汽车仿真与控制国家重点实验室，车辆工程，副教授

2013/05-2016/09，吉林大学汽车仿真与控制国家重点实验室，车辆工程，讲师

教育经历：

2009/09-2012/12，吉林大学，车辆工程，博士，郭孔辉

2007/09-2009/07，哈尔滨工业大学，车辆工程，硕士，崔胜民

2003/09-2007/07，哈尔滨工业大学，交通运输，学士，罗念宁

主要研究方向：

轮胎力学、车辆动力学与控制、智能汽车运动控制、节能与新能源汽车

主要科研项目及研究平台：

- 1.国家自然科学基金重大项目，61790560，极限工况下汽车主动安全协同控制及应用验证，2018.01-2022.12，直接经费1739.2万元，运行，子题负责人
- 2.国家自然科学基金面上项目，51875236，智能轮胎胎/路参数估计及四轮驱动电动汽车轮胎力最优分配控制，2019/01-2022/12，直接经费60万，运行，主持
- 3.国家自然科学基金联合基金项目，U1664257，四轮驱动电动汽车底盘系统动态协调控制机制与能量优化管理，2017/01-2020/12，234万元，运行，项目骨干。
- 4.国家自然科学基金联合基金项目，U1564213，智能汽车行驶动力学建模与多目标优化控制技术，2016/01-2019/12，270.98万元，运行，项目骨干。
- 5.国家自然科学基金面上项目，51675217，磁流变阀控半主动悬架汽车瞬态动力学特性及协调控制研究，2017/01-2020/12，直接经费62万，运行，项目骨干。
- 6.国家自然科学基金青年基金项目，51405185，胎面橡胶摩擦机理及复杂工况下轮胎力学特性研究，2015/01-2017/12，25万元，结题，主持。
- 7.国家自然科学基金青年科学基金项目，51205155，磁流变液挤压流动机理及磁流变挤压阀式减振器特性研究，2013/01-2015/12，25万元，优秀结题，项目骨干。
- 8.中国博士后科学基金，特别资助，2016T90250，基于橡胶摩擦机理的轮胎磨损特性研究，2016/06-2018/12，15万元，运行，主持。
- 9.中国博士后科学基金，二等资助，2015M581399，复杂工况下轮胎-路面摩擦特性研究，2015/09-2017/10，5万元，结题，主持。

主要学术成果：

[1]Zhao B, Xu N, Chen H, et al. Stability control of electric vehicles with in-wheel motors by considering tire slip energy[J]. Mechanical Systems and Signal Processing, 2019, 118: 340-359.

[2]Han Z, Xu N, Chen H, et al. Energy-efficient control of electric vehicles based on linear quadratic regulator and phase plane analysis[J]. Applied Energy, 2018, 213: 639-657.

[3]Chen X, Xu N, Guo K. Tire wear estimation based on nonlinear lateral dynamic of multi-axle steering vehicle[J]. International Journal of Automotive Technology, 2018, 19(1):63-75.

[4]陈翔,许男,郭孔辉.基于Padé模型降阶法的车辆侧倾动力学研究[J].农业工程学报, 2017, 33(17):91-97.

[5]丁金全,许男,郭孔辉.基于悬架虚拟主销运动计算的主动回正控制[J].吉林大学学报(工), 2017, 47(1):21-27.

[6]陈平,许男,白帆,等.对接路面轮胎瞬态侧偏特性研究[J].机械工程学报, 2017, 53(22): 143-151.

[7]Xu N, Guo K H, Yang Y Y. UniTire model for tire cornering properties under varying traveling velocities[C]. SAE Technical Paper, 2016-01-8037, 2016.

[8]Yang C, Xu N, Guo K H. Incorporating inflation pressure into unitire model for pure cornering[C]. SAE Technical Paper, 2016-01-8028, 2016.

[9]赵彬,郭孔辉,许男,等.基于 H_{∞} 鲁棒SUKF算法的永磁同步电机转速观测器设计[J].吉林大学学报(工), 2016, 46(4):1017-1022.

[10]杨一洋,许男,郭孔辉,等.轮胎滑水机理在钢带式高速轮胎试验台上的应用[J].吉林大学学报(工), 2016, 46(1):1-7.

[11]杨一洋,许男,郭孔辉,等.高速轮胎试验台的钢带主动跑偏规律研究[J].北京理工大学学报, 2016, 36(1): 36-41.

[12]Xu N, Guo K H. Tire force and moment properties for combined slip conditions considering camber effect[C]. Proceedings of the 4th International Tyre Colloquium, Guildford, 2015.04: 362-371.

[13]Chen P, Xu N, Guo K H, et al. Research on tire lateral force prediction under high-load condition[C]. SAE Technical Paper, 2015-01-1524, 2015.

[14]Zhao B, Xu N, Guo K H, et al. Study on the application of a robust Kalman filter for rotor position and velocity observation of permanent magnet motor[C]// Chinese Automation Congress. 2015:1721-1726.

[15]Xu N, Guo K H, Zhang X J, et al. An analytical tire model with flexible carcass for combined slips[J]. Mathematical Problems in Engineering, 2014, 397538.

[16]郭孔辉,杨一洋,许男,等.轮胎试验台六分力解算、标定与优化分析[J].农业机械学报, 2014, 45(5):8-15.

[17]郭孔辉,丁金全,许男,等.汽车惯性参数测量试验台运动学分析与计算方法[J].农业机械学报, 2014, 45(6):1-6.

[18]Xu N, Guo K H, Zhang X J. UniTire model for tire forces and moments under combined slip conditions with anisotropic tire slip stiffness[J]. SAE Int. J. Commer. Veh. 6(2):315-324, 2013.

[19]Xu N, Guo K H. Modeling combined braking and cornering forces based on pure slip measurements[J]. SAE Int. J. Commer. Veh. 5(2):470-482, 2012.

[20]Guo K H, Xu N. Further understanding of UniTire model for combined braking and cornering forces[C]. The 2012 International Conference on Advanced Vehicle Technologies and Integration (VTI 2012), Changchun, 2012. 07: 211-217.

[21]Guo K H, Xu N, Lu D, et al. A model for combined tire cornering and braking forces with anisotropic tread and carcass stiffness[J]. SAE Int. J. Commer. Veh., 4(1):84-95, 2011.

[22]Xu N, Lu D, Ran S. A predicted tire model for combined tire cornering and braking shear forces based on the slip direction[C]// International Conference on Electronic and Mechanical Engineering and Information Technology. IEEE, 2011:2073-2080.

联系方式:

电话: 15044005805;

邮箱: xunan@jlu.edu.cn;

地址：吉林省长春市人民大街5988号吉林大学汽车仿真与控制国家重点实验室B207，130022。

上一篇：[陈国迎](#)

下一篇：[张喆](#)



版权所有：吉林大学汽车工程学院 吉ICP备06002985号-1

地址：长春市人民大街5988号 E-mail:cae@jlu.edu.cn



学院官方微信



学院官方微博