



周航宇 硕士生导师

教授

zhy@xtu.edu.cn

计算机学院·网络空间安全学院

个人简介

周航宇，博士，教授，研究生导师，教授级高级工程师，注册测绘师，注册咨询工程师，水利监理工程师、高级程序员。主要研究领域为智能测控、地理信息系统、遥感和工程测量。2019年湖南省湖湘高层次人才引进工程“智能测控无人船研究与应用”团队带头人。2006年获江西省“省直十大杰出青年”提名奖；2015年入选江西省政府专家库专家；2015年江西省“百人远航工程”人选。2017年7月-2018年7月作为访问学者在美国北德克萨斯州大学（UNT）进行交流访问。获大禹科学技术奖三等奖1项，赣鄱水利科学技术奖二等奖3项，获全国水利水电工程勘测设计奖金奖1项，铜奖1项，省优秀工程奖一等奖1项，二等奖3项，三等奖3项。

先后发表学术论文20余篇；主持江西省水利厅科技课题7项，其中重点项目2项，一般科技课题2项，推广项目3项，参编《鄱阳湖—地形·水文·植被》著作一部；申请发明专利和实用新型专利8项，已授权6项，其中发明专利3项，实用新型专利5项，1项发明专利已授权。

学习工作经历

学习经历：

2012/09-2019/12，河海大学，大地测量学与测量工程，博士；

2006/09-2010/06，河海大学，水利水电工程，硕士；

1995/09-1999/07，河海大学，工程测量，本科。

工作经历：

2020/10-至今，湘潭大学，计算机学院·网络空间安全学院，教授；

2015/11-2020/09，江西省水利规划设计研究院，教授级高级测量工程师；

2009/10-2015/11，江西省水利规划设计研究院，高级工程师，研究生导师；

2004/10-2009/09，江西省水利规划设计研究院，工程师，高级程序员；

1999/08-2004/10，江西省水利规划设计研究院，助理工程师

研究方向

智能测控、地理信息系统、工程测量和遥感。

科研项目

一、主持重点项目

(1) 省创新团队项目“智能测控无人船的研究与应用”，100万元，2019-2022年

(2) 重点项目“鄱阳湖地理信息系统研究”，65万元，2010-2013年

(3) 重点项目“基于3S技术的鄱阳湖动态湖容计算研究”（近10万行代码），49万，2017-2020年

二、主持一般项目

(1) 水利信息化的研究和应用，2006~2009年

(2) 便携式水域地形测量自动化采集系统的研制（编写代码20多万行），2012~2015年

三、主持推广项目

(1) 江西省水利厅课题MAPGIS地理信息系统，10万，2003~2005年；

- (2) VirtoZo摄影测量生产系统, 10万, 2004~2006年
- (3) 便携式无人船在水利行业中的推广应用, 2017~2020年

四、参与科技项目

- (1) GNSS/INSAR技术在水利工程变形监测中的应用研究省科技计划项目
- (2) 无人机遥感技术在水利工程建设与管理中的应用省科技计划项目
- (3) 北斗兼容多模GNSS高精度变形监测系统在水利中的应用省科技计划项目

五、横向课题

基于断面一体化的无人船设计与研发 2020-2021年 13.5万元

代表性学术成果

代表性学术成果

- [1] Zhu, X. , Nie, S. , Wang, C. , Xi, X. , & Zhou, H. . (2020). A noise removal algorithm based on optics for photon-counting lidar data. IEEE Geoscience and Remote Sensing Letters, PP(99).
- [2] Nie, S. , Wang, C. , Dong, P. , Xi, X. , Luo, S. , & Zhou, H. . (2016). Estimating leaf area index of maize using airborne discrete-return lidar data. IEEE Journal of Selected Topics in Applied Earth Observations and Remote Sensing.
- [3] 周航宇. 鄱阳湖动态湖容计算方法及湖容演变研究[D]. 河海大学, 2019.
- [4] 周航宇. 断面测量内外业一体化系统设计和实现[J]. 东华理工大学学报(自然科学版), 2016, 39(S1):128-132.
- [5] 周航宇, 熊勇. 便携式水域测量系统的研制和应用[J]. 山东国土资源, 2013 29(08):20-22+27.

授权发明专利

- [1]周开宇,蔡旺平,周航宇. 一种动态抗风浪的无人船[P]. CN205239854U, 2016-05-18.
- [2]周开宇,蔡旺平,周航宇. 一种无人船驱动自动换向齿轮箱[P]. CN204784499U, 2015-11-18.
- [3]岳建平,宁振国,王雪,周航宇. 一种便携式遥控测量船的导航方法[P]. CN104180809A, 2014-12-03.
- [4]周航宇,万先斌,胡明鹤,艾光辉,吴定邦,吴懿,万会明,王海龙. 双动力遥控测量船[P]. CN202186492U, 2012-04-11.
- [5]朱龙元,万先斌,吴懿,周航宇,吴定邦,万会明,王林. 跨河水准测角照准规牌[P]. CN202092635U, 2011-12-28.
- [6]万先斌,周航宇,胡明鹤,杨宁,王林,王海龙,万会明,吴懿. 嵌入式测量标心[P]. CN202092648U, 2011-12-28.

申请中发明专利

- [1]周航宇,柯劲松,杨智翔,张冬,张李菘,刘金生. 一种大型浅水湖泊水面高自动计算方法[P]. CN110335355A, 2019-10-15.
- [2]岳建平,王雪,宁振国,周航宇. 一种水下地形测量船的数据采集和船体控制方法[P]. CN104142667A, 2014-11-12.
- [3]岳建平,周航宇,万先斌,周开宇,杨智翔,吴定邦. 一种带可拆卸式辅助平衡翼的遥控测量船[P]. CN103359260A, 2013-10-23.

[4]张李菀,古耀招,刘杨,周航宇,丁维馨,卢聪飞,徐俊,袁媛,李祎盼,杨智翔,杨阳,孙文萍,冯佳,王新权,李梦楚,张云茜. 一种工程模型切片方法、装置、计算机设备和存储介质[P]. CN110795791A, 2020-02-14.

研

智能测控、
遥感