论文

基于广义DF法的参数可调二阶滑模抖振特性分析

申宇1, 仇原鹰2

- 1.西南大学 计算机与信息科学学院, 重庆 400715;
- 2. 西安电子科技大学 电子装备结构设计教育部重点实验室, 西安 710071

收稿日期 2013-5-8 修回日期 2013-8-29 网络版发布日期 2014-8-15 接受日期

摘要 为研究一类参数可调二阶滑模控制(2-SMC)抖振特性的估算和调节方法,在经典描述函数(DF)法基础上提 服务与反馈 出了一种广义DF法。通过计算2-SMC的频率无关基波分量,推导其负倒描述函数曲线旋转角与控制参数的关系 式,得出系统输出量抖振特性的调节方法;接着利用广义DF法估算复杂非线性环节的抖振特性,并分析其稳定 性;最后利用广义DF法分析频率相关基波分量,得到状态变量抖振特性的估算方法。在验证实验中,基于经典和 加入我的书架 广义DF法的抖振特性估算结果与仿真实验结果吻合,并具有较高的角频率估计精度,表明了抖振特性分析方法的<mark>▶加入引用管理器</mark> 正确性。

二阶滑模控制; 抖振特性; 广义DF法; 频率相关基波分量 关键词

分类号

DOI:

扩展功能

本文信息

- ► Supporting info
- ▶ PDF (1475KB)
- ▶ [HTML全文](OKB)
- ▶参考文献[PDF]
- ▶参考文献

- ▶ 把本文推荐给朋友

- ▶引用本文
- ▶ Email Alert

相关信息

- ▶ 本刊中 包含"二阶滑模控制;抖振 特性; 广义DF法; 频率相关基波分 量"的 相关文章
- ▶本文作者相关文章
- 申宇1, 仇原鹰2

通讯作者:

作者个人主页: 申宇1; 仇原鹰2