

综述评论

柔性多体系统刚-柔耦合动力学

洪嘉振, 蒋丽忠

上海交通大学建筑工程与力学学院

收稿日期 修回日期 网络版发布日期 接受日期

摘要 首先指出大量复杂系统动力学与控制性态分析与优化等工程问题对柔性多体系统动力学领域的进一步需求, 在回顾柔性多体系统动力学研究的若干阶段与当前的研究现状后指出: 柔性多体系统刚-柔耦合动力学的研究是多体系统动力学的一个新的阶段. 文末提出了刚-柔耦合动力学的研究任务。

关键词 [柔性多体系统](#) [刚柔耦合](#) [动力刚化](#)

分类号

FLEXIBLE MULTIBODY DYNAMICS WITH COUPLED RIGID AND DEFORMATION MOTIONS

上海交通大学建筑工程与力学学院

Abstract

The paper first illustrates that the analysis and optimization of dynamics and control for the complex mechanical systems will have the further requirements to the field of dynamics of flexible multibody systems. In view of the recent developments in the dynamics of flexible multibody systems, it is pointed out that the research on the dynamics with coupled rigid and deformation motions is a new stage. Some research targets are given at the end of this paper.

Key words [flexible multibody systems](#) [coupled rigid and deformation motions](#) [dynamic stiffening](#)

DOI:

通讯作者

扩展功能

本文信息

- ▶ [Supporting info](#)
- ▶ [PDF\(602KB\)](#)
- ▶ [\[HTML全文\]\(0KB\)](#)
- ▶ [参考文献](#)

服务与反馈

- ▶ [把本文推荐给朋友](#)
- ▶ [加入我的书架](#)
- ▶ [加入引用管理器](#)
- ▶ [复制索引](#)
- ▶ [Email Alert](#)
- ▶ [文章反馈](#)
- ▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

- ▶ [本刊中 包含“柔性多体系统”的相关文章](#)
- ▶ 本文作者相关文章
 - [洪嘉振](#)
 - [蒋丽忠](#)