

论文

海洋地球物理导航

彭富清, 霍立业

西安测绘研究所, 西安 710054

收稿日期 2006-5-3 修回日期 2006-10-10 网络版发布日期 接受日期

摘要 本文分析了海洋地球物理导航在水下航行器应用研发中的重要价值, 总结了地球物理导航的理论方法, 指出了海洋地球物理导航中有待解决的关键技术问题及其发展方向, 阐明了海洋地球物理导航与惯导系统的组合是实现实时、连续、精确、安全隐蔽、完全自主水下导航的理想途径.

关键词 [地球物理导航](#) [制图同步定位](#) [惯性导航系统](#)

分类号

DOI:

Marine geophysical navigation

PENG Fu-qing, HUO Li-ye

Received 2006-5-3 Revised 2006-10-10 Online Accepted

Abstract The important values of the marine geophysical navigation for the autonomous underwater vehicles are presented and the methods of the geophysical navigation are outlined. And the contemporary technical problems and the related research tendency are proposed. Furthermore, the integration of the marine geophysical navigation and INS are proved to be an ideal method to realize the real time, continuous, precise, secret, safe, autonomous navigation for the underwater vehicle.

Key words

通讯作者:

彭富清 fudingpeng2001@yahoo.com.cn

作者个人主页: 彭富清; 霍立业

扩展功能

本文信息

▶ [Supporting info](#)

▶ [PDF\(448KB\)](#)

▶ [\[HTML全文\]\(0KB\)](#)

▶ [参考文献](#)

服务与反馈

▶ [把本文推荐给朋友](#)

▶ [加入我的书架](#)

▶ [加入引用管理器](#)

▶ [引用本文](#)

▶ [Email Alert](#)

▶ [文章反馈](#)

▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

▶ [本刊中包含“地球物理导航”的相关文章](#)

▶ 本文作者相关文章

· [彭富清](#)

· [霍立业](#)