

短文

一类不确定离散时间系统的鲁棒控制

顾兴源, 俞向罡

东北工学院自动控制系, 沈阳

收稿日期 1991-1-15 修回日期 网络版发布日期 接受日期

摘要

本文针对一类离散时间不确定多输入系统, 采用李雅普诺夫第二方法设计了一种鲁棒的线性状态反馈控制器. 分析了控制系统的稳定性, 并得出系统稳定的充分条件. 最后给出仿真例子.

关键词 [不确定系统](#) [鲁棒控制](#) [李雅普诺夫函数](#)

分类号

Robust Control for a Class of Discrete-Time Uncertain Systems

Gu Xingyuan, Yu Xianggang

Dept. of Automatic Control, Northeast University of Technology, Shenyang

Abstract

A linear state feedback controller for a class of discrete-time uncertain systems with multi-inputs is presented. The controller is designed based on the second method of Lyapunov. The stability of systems is analysed and the sufficient conditions for it are obtained. Finally, a simulation example is given.

Key words [Uncertain systems](#) [robust control](#) [Lyapunov function](#)

DOI:

通讯作者

作者个人主页 [顾兴源; 俞向罡](#)

扩展功能

本文信息

- ▶ [Supporting info](#)
- ▶ [PDF \(309KB\)](#)
- ▶ [\[HTML全文\]\(OKB\)](#)
- ▶ [参考文献\[PDF\]](#)
- ▶ [参考文献](#)

服务与反馈

- ▶ [把本文推荐给朋友](#)
- ▶ [加入我的书架](#)
- ▶ [加入引用管理器](#)
- ▶ [复制索引](#)
- ▶ [Email Alert](#)
- ▶ [文章反馈](#)
- ▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

- ▶ [本刊中包含“不确定系统”的相关文章](#)
- ▶ 本文作者相关文章
 - [顾兴源](#)
 - [俞向罡](#)