

张侃健

发布者: dnzdhxy 发布时间: 2019-05-28 浏览次数: 2049



张侃健

教授

学历:博士

系:

学科组:

邮箱:

个人概况:

个人简介:

张侃健, 男, 1994年于天津南开大学数学系获学士学位, 1997年于南京东南大学自动化所获硕士学位, 2000年于南京东南大学自动化所获博士学位. 毕业后留东南大学自动化所任教, 2002年任副教授, 2003年6月至2004年8月于香港科技大学电气与电子工程系合作研究, 2008年任教授. 主要研究方向是非线性系统的鲁棒控制、优化控制. 近年来在Automatica, IEE Proceedings - Control Theory and Applications, 控制理论与应用, 控制与决策等杂志发表论文30多篇, 负责并参与项目14项, 其中负责完成国家自然科学基金1项, 参与完成国家科学重点基金项目1项, 国家攀登计划1项, 国家863项目1项, 正在负责国家自然科学基金1项. 2006年获江苏省科技进步一等奖.

主讲课程:

1. 自动控制原理II, 本科生专业基础课
2. 线性系统理论, 研究生学位课
3. H^∞ 控制设计, 研究生专业课

曾授课程:

1. 神经网络理论及设计, 研究生专业课

主要负责项目:

1. 非线性随机动态系统基于性能势的最优控制设计, 国家自然科学基金;
2. 基于无源系统理论的非线性系统控制设计, 国家自然科学基金;
3. 开关磁阻电机驱动控制器开发, 浙江企业项目.

主要参与项目:

1. 复杂系统的分析与控制, 国家攀登计划预演;
2. 不确定时变非线性动态系统的分析与控制, 国家自然科学基金;
3. 网络化机器人编队的分布式控制, 国家863;
4. 防伪标识电话语音查询系统的研究与开发, 江苏企业项目;
5. 集成电路生产线自动调度系统, 成都企业项目.

主要奖项:

1. 复杂动态系统及非线性系统的分析与鲁棒控制江苏省科技进步(自然科学类)一等奖, 江苏省, 第4, 2006

教学研究:

科研项目:

科研论文: