



控制与决策

Control and Decision



首页 | 期刊介绍 | 编 委 会 | 投稿须知 | 稿件流程 | 期刊订阅 | 联系我们 | 留 言 板 | English

控制与决策 » 2014, Vol. 29 » Issue (1): 19-26 DOI: 10.13195/j.kzyjc.2012.1469

论文

[最新目录](#) | [下期目录](#) | [过刊浏览](#) | [高级检索](#)

[◀◀ 前一篇](#) | [后一篇 ▶▶](#)

基于Backstepping 的非仿射非线性系统鲁棒控制

张强^{1,2},吴庆宪¹,姜长生¹,王玉惠¹

1. 南京航空航天大学 自动化学院
2. 济南大学 自动化与电气工程学院

Robust control for nonaffine nonlinear systems based on Backstepping

ZHANG Qiang^{1,2}, WU Qing-xian¹, JIANG Chang-sheng¹, WANG Yu-hui¹

1. College of Automation Engineering, Nanjing University of Aeronautics and Astronautics
2. School of Automation and Electrical Engineering, University of Ji'nan

[摘要](#)

[图/表](#)

[参考文献\(23\)](#)

[相关文章 \(15\)](#)

版权所有 © 《控制与决策》编辑部

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn