



## 基于Backstepping 的非仿射非线性系统鲁棒控制

张强<sup>1,2</sup>, 吴庆宪<sup>1</sup>, 姜长生<sup>1</sup>, 王玉惠<sup>1</sup>

1. 南京航空航天大学 自动化学院
2. 济南大学 自动化与电气工程学院

## Robust control for nonaffine nonlinear systems based on Backstepping

ZHANG Qiang<sup>1,2</sup>, WU Qing-xian<sup>1</sup>, JIANG Chang-sheng<sup>1</sup>, WANG Yu-hui<sup>1</sup>

1. College of Automation Engineering, Nanjing University of Aeronautics and Astronautics
2. School of Automation and Electrical Engineering, University of Ji'nan

[摘要](#) | [图/表](#) | [参考文献 \(23\)](#) | [相关文章 \(15\)](#)