



### 具有输入延时的锚泊自动定位系统保性能控制

苏晓宇<sup>1</sup>,金鸿章<sup>1</sup>,姜述强<sup>1</sup>,林峰<sup>2</sup>

1. 哈尔滨工程大学自动化学院, 哈尔滨150001;  
2. 黑龙江大学信息与网络建设管理中心, 哈尔滨150080.

Guaranteed cost control for automatic mooring positioning system with input delay

SU Xiao-yu<sup>1</sup>, JIN Hong-zhang<sup>1</sup>, JIANG Shu-qiang<sup>1</sup>, LIN Feng<sup>2</sup>

1. College of Automation, Harbin Engineering University, Harbin 150001, China;  
2. Information and Network Construction Management Center, Heilongjiang University, Harbin 150080, China.

[摘要](#)[图/表](#)[参考文献\(11\)](#)[相关文章 \(15\)](#)